

Digitális elektronika

Zombori Béla

7. kiadás

Tankönyvnyomester Kiadó,
Budapest

A Szakképzési Tankönyv és Taneszköz Tanács javaslataira a tankönyv használatát az oktatási miniszter az XX/1453/2000. számon a 2000/2001. tanévtől engedélyezte.

Sorozatszerkesztő: Futterer László
Lektor: Bogdán János

© Zombori Béla, 1999, 2001, 2002, 2003, 2005, 2007, 2008
© Tankönyvmester Kiadó, 1999, 2001, 2002, 2003, 2005, 2007, 2008

Felös szerkesztő: Molnár Ervin
Borítóterv: Szlovencsák Ádám

A könyv ábráit az Újpesti Kéttannyelvű Műszaki Szakközépiskola és Gimnázium tanulói készítették Horváthné Tőkei Zsuzsanna tanárnő vezetésével

7. kiadás

Felös kiadó: a Tankönyvmester Kiadó ügyvezetője

ISBN 978 963 96 6884 3

A tankönyv megrendelhető:

Tankönyvmester Kiadó

1141 Budapest,

Fogarasi út 111.

Tel.: 220-22-37

Fax: 221-05-73

www.tankonyvmester.hu

e-mail: info@tankonyvmester.hu

A könyv formátuma: B/5

Terjedelme: 10,6 (A/5) ív

Azonossági szám: TM-11015

Készült az MSZ 5601:1983 és 5602:1983 szerint

Szedés, nyomdai előkészítés: Tankönyvmester Kiadó

Nyomta és kötötte: Regisztrált Kiadó és Nyomda Kft., Budapest

Tartalomjegyzék

5.		5.
7.	A DIGITÁLIS TECHNIKA ALAPJAI	7.
7.	1.1. A digitális jelek fogalma és jellemzői	7.
8.	1.2. Számrendszerek	8.
11.	1.3. Kódolás	11.
19.	LOGIKAI ALGEBRA	19.
19.	2.1. A logikai algebra alapvető összefüggései	19.
24.	2.2. Logikai függvények grafikus egyszerűsítése	24.
36.	A LOGIKAI HÁLÓZATOK ALAPELEMEI	36.
37.	3.1. Kapuáramkörök	37.
46.	TÁROLÓK	46.
54.	LOGIKAI HÁLÓZATOK ANALÍZISE ÉS REALIZÁLÁSA	54.
54.	5.1. Kombinációs hálózatok	54.
67.	5.2. Sorrendi hálózatok	67.
78.	FUNKCIONÁLIS ÁRAMKÖRÖK	78.
78.	6.1. Multiplexerek	78.
81.	6.2. Demultiplexerek, dekódolók	81.
84.	6.3. Aritmetikai áramkörök	84.
91.	6.4. Regiszterek	91.
96.	6.5. Számlálók	96.
109.	6.6. Gyűrűs számlálók	109.
113.	MIKROPROCESSZOROK	113.
114.	7.1. Pipe-line elv	114.
116.	7.2. Lebegőpontos aritmetika, szuper-skalár felépítés	116.
117.	7.3. Cache alkalmazása	117.
118.	7.4. Virtuális tárkezelés	118.
118.	7.5. Multitask rendszer	118.

Ez a **Digitális elektronika** c. könyv, amit kezében tart a kedves Olvasó, a Tankönyvmester Kiadó villamos ipari és rokon szakmák számára készített tankönyvcsaládjának egyik alapozó tankönyve, és a szakképzésben résztvevő tanulók számára foglalta össze a digitális áramkörök elméleti alapjaival, tervezésével, a fontosabb áramkörcsaládokkal és jellegetes digitális áramkörökkel, valamint a modern mikroprocesszorok néhány szervezési elvvel kapcsolatos legfontosabb ismereteket.

A könyv **Az elektronika** c. tankönyv szerkesztésén alapul, az önálló kötetben való megjelentetését főleg az indokolja, hogy sok iskolában parhuzamosan tanítják az Elektrotechnika és Digitális elektronika c. tantárgyakat. A könyv a rövid informatikai bevezető (számrendszerek, kódolás) és a logikai algebra alapjainak összefoglalása után ismerteti a TTL és CMOS áramkörcsaládok jellemzőit, alkalmazási területeit, a kombinációs és sorrendi hálózatok analízisének és realizálásának módszereit, a tárolóelemeket, valamint a digitális rendszerek felépítésénél alapvető fontosságú funkcionális áramköröket (multiplexerek, demultiplexerek, dekódolók, aritmetikai áramkörök, regiszterek, számlálók). A könyv legnagyobb előnye, hogy a digitális technika rendkívül tömören, sok ábrával illusztrálva, rendszertechnikai szemlélet alapján foglalja össze, és az elméleti ismeretek csak a szükséges alapfogalmak magyarázatára szorítkoznak. A könyv jól előkészíti a későbbi tanulmányok szakmaspecifikus tananyagát.

A könyv elméleti ismeretait jól kiegészítik még a

TM-11002 Elektrotechnika,

TM-11004 Elektronika,

című tankönyvek, a gyakorlati munkát jól segítik a

TM-11008 A villamos mérések alapjai,

TM-11209 Villamos mérési feladatok,

TM-11009 A villamos gyakorlatok alapjai

című tankönyvek, és az áramkörök gyakorlati megvalósításához nyújt segítséget a

TM-11005 Villamos anyagismeret és technológia

című könyv.

A digitális rendszertechnikával és a számítógépekkel kapcsolatos további ismeretek

szerezhetők a

TM-12003 Digitális technika,

TM-12008 Alkalmazott számítástechnika

című tankönyvekből.

Bredményes tanulást és szakmai sikereket kíván minden kedves Olvasójának a

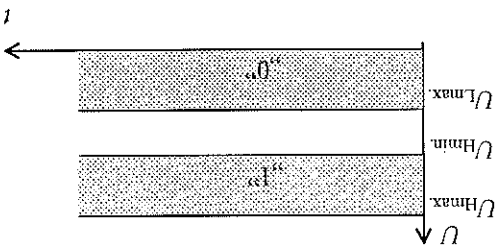
1. A DIGITÁLIS TECHNIKA ALAPJAI

A következő fejezetek olyan információkat tartalmaznak, amelyek megalkotják a digitális áramkörök felhasználását a számítógép-technológiában, a vezérlés- és szabályozástechnikában, a műszertechnikában, a híradástechnikában és az elektronika egyéb ágaiban.

1.1. A digitális jelek fogalma és jellemzői

A Tankönyvmester Kiadó: Elektronika c. tankönyvéből megismert alkatrészek és áramkörök közös jellemzője, hogy analóg jeleket dolgoznak fel. Az analóg jelek folyamatosan változó jelek, változási tartományukban tetszőleges értéket vehetnek fel. A következőkben olyan alkatrészeket és áramköröket ismerünk meg, amelyek digitális jeleket dolgoznak fel. A digitális jelek csak meghatározott értéket vehetnek fel, az egyik értéktől a másikra ugrásszerűen változnak meg. Fizikailag ezek az értékek legtöbbször feszültség szintek.

A digitális alkatrészek és áramkörök két feszültség szintű digitális jelet dolgoznak fel. A két feszültség szint egy lehetséges elrendezést szemlélteti a 1.1. ábra.



1.1. ábra. A digitális jel feszültség szintjei

Az egyik feszültség szint 0 V közelébe esik, kisebb, mint egy előre meghatározott U_{Lmax} feszültség. A jelölésben szereplő L betű az angol *Low* – alacsony szó rövidítése. Az ebbe a tartományba eső feszültség szint a digitális jel U_L alacsony logikai szintje. A másik feszültség szint meghatározott U_{Hmin} és U_{Hmax} feszültségek közé esik. A H betű a *High* – magas rövidítése. Az ebbe a tartományba eső feszültség a digitális jel U_H magas logikai szintje.

1.2. Számrendszerek

Az 1.1. ábra feszültségrendezése a pozitív feszültségrendszert pozitív logika. Pozitív a feszültségrendszert, mert az U_L és az U_H szint is a pozitív feszültség tartományába esik, és pozitív a logika, mert a kisebb feszültséghez tartozik az alacsony logikai szint, a nagyobb feszültséghez a magas logikai szint.

A digitális jelek matematikai leírására a kettes számrendszer a legalkalmasabb, hiszen a két feszültségszinthez egyértelműen hozzárendelhető a kettes számrendszer két számértéke, a 0 és az 1, amint azt az 1.1. ábra is mutatja. Ezért a számrendszert gyakran bináris (kétféltékű) számrendszernek nevezzük.

A bináris számrendszer helyi értékes, tehát a számok nagyságrendje attól függ, hogy melyik helyi értéken helyezkednek el. Pl. az 1011 bináris szám által hordozott érték:

$$1 \cdot 2^3 + 0 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 1 \cdot 2^0.$$

Az egyes helyi értékek nagyságrendjét ketto hatványai határozzák meg. A legkisebb helyi értéktől indulva a helyi értékek:

$$2^0 = 1; 2^1 = 2; 2^2 = 4; 2^3 = 8; 2^4 = 16; 2^5 = 32; 2^6 = 64 \text{ stb.}$$

A bináris számok egy helyi értéken szereplő számjegyet bináris digitnek, vagy röviden **bitnek** nevezzük.

A digitális jelek leírására használatos kettes számrendszer és az általunk egyéb téren megszokott tízes számrendszer között az átalakítást egy-egy példán keresztül mutatjuk be.

Kettes számrendszerből tízesbe való áttérésnél az egyes bináris helyi értékeken keletkező számértékeket összegezve a tízes számrendszerbeli értéket kapjuk. Pl. egy négy helyi értékű bináris szám esetén:

$$1011 = 1 \cdot 2^3 + 0 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 1 \cdot 2^0 = 11,$$

a szokásos jelölésekkel: $1011_2 = 11_{10}$.

Kettes számrendszerbeli törték átalakításánál is hasonló módszer alkalmazunk. Pl.

$$0.01101_2 = 0 \cdot \frac{1}{1} + 1 \cdot \frac{2^1}{1} + 1 \cdot \frac{2^2}{1} + 0 \cdot \frac{2^3}{1} + 1 \cdot \frac{2^4}{1} + 1 \cdot \frac{2^5}{1}.$$

A kettes számrendszerbeli pontot kettedes (bináris) pontnak nevezzük.

A tízes számrendszerből kettesbe való áttérésnél az átalakítandó számot ketto hatványaiból kell összezerakni. Az erre használt módszert szint a kettoval való

osztásnál keletkezett egész hányados és a maradékot – amely csak 0 vagy 1 lehet – feljegyezzük, majd a hányadosot újra osztjuk kettővel, a maradékot feljegyezzük stb. Példaként oldjuk meg a következő feladatot!

$$183_{10} = \dots\dots\dots_2$$

maradék
 $\updownarrow$

$\Rightarrow$ hányados

183| 1

9| 1

45| 1

22| 0

11| 1

$\updownarrow$ összeolvasás iránya

5| 1

2| 0

1| 1

0|

A feljegyzett maradékokat alulról felfelé összeolvasva megkapjuk a decimális szám bináris megjelölését:

$$183_{10} = 10110111_2 \cdot$$

A tizedes törték átalakításánál a törtet kettővel szorozzuk, a szorzat egész részét feljegyezzük, majd a tört részt újra szorozzuk kettővel stb. Pl.

$$0,36_{10} = \dots\dots\dots_2$$

a szorzat egész része
 $\updownarrow$

0,36

$\Rightarrow$ a szorzat tört része

0,72| 0

0,44| 1

0,88| 0

$\updownarrow$ az összeolvasás iránya

0,76| 1

0,52| 1

0,04| 1

stb.

$$0,36_{10} = 0.010111\dots_2$$

A digitális jelek leírására és az ezeket feldolgozó áramkörök működésének jellemzésére a bináris számrendszer igen jól használható. Kiválóan és kimondani egy sokbites számot azonban igen nehézkes, ezért erre a célra a tömörebb leírást és jobb ki mondhatóságot biztosító tizenhatos, vagy másféppen hexadecimalis számrendszert használjuk.

A **hexadecimalis számrendszerben** a mennyiségek leírására 16 számjegyet használunk:

0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, A, B, C, D, E, F.

Ebben a számsorban a betűk is számértéket jelentenek: A = 10; B = 11; C = 12; D = 13; E = 14; F = 15. Bevezetésükre azért volt szükség, mert egy helyi értéken nem állhat két számjegy. Ilyen jelölésrendszert használva egy hexadecimalis szám pl. a 39C4F.

A tizenhatos számrendszer is helyi értékes, ezért igaz, hogy $39C4F = 3 \cdot 16^4 + 9 \cdot 16^3 + C \cdot 16^2 + 4 \cdot 16^1 + F \cdot 16^0$. Összegezve az egyes helyi értékek számértékeit, kiszámíthatjuk a hexadecimalis szám tízes számrendszerbeli megfelelőjét:

$$39C4F_{16} = 3 \cdot 65536 + 9 \cdot 4096 + 12 \cdot 256 + 4 \cdot 16 + 15 \cdot 1 = 236623_{10}.$$

Tízes számrendszerből a tizenhatosba való átszámítás a bináris számrendszerrel már megismert módszer szerint lehetséges, de az osztószám 16. Az átalakítás módja jól követhető a következő példán.

$$48526_{10} = \dots\dots\dots_{16}$$

$$48526 \text{ E}$$

$$3032 \text{ 8}$$

$$189 \text{ D}$$

$$11 \text{ B}$$

$$0$$

$$\text{Tehát: } 48526_{10} = BD8E_{16}$$

Szokásos az indexbe írt 16 helyett a hexadecimalis mennyiség jelölésére a H betűt használni: BD8E H (vagy BD8EH formában).

A kettes és a tizenhatos számrendszer közötti átalakítás egyszerűen elvégezhető, mert a két számrendszer alapszámai közötti összefüggés: $16 = 2^4$. A 4-es kitevő miatt a bináris számot 4 bites csoportokra kell osztani és ezeket a csoportokat kell egy hexadecimalis számmal leírni.

Példaként alakítsunk át egy 12 bites bináris számot hexadecimalissá!

$$110001111001_2 = \dots\dots\dots_{16}$$

A megoldás első lépése a bináris szám számjegyeinek 4 bites csoportokra való felosztása:

1100 0111 1001.

Második lépésként a csoportokat átírjuk hexadecimálisba:

$$1100_2 = 12_{10} = C_{16}$$

$$0111_2 = 7_{10} = 7_{16}$$

$$1001_2 = 9_{10} = 9_{16}$$

$$\text{Tehát } 11001111001 = C79 \text{ H.}$$

A hexadecimálisból binárisba való áttérés az előzőek megfordításából adódik. Pl.

$$6B4A \text{ H} = \dots\dots\dots_2 \text{ esetén}$$

$$6_{16} = 0110_2$$

$$B_{16} = 1011_2$$

$$4_{16} = 0100_2$$

$$A_{16} = 1010_2$$

Tehát egy hexadecimális helyi értéket mindig négy bites bináris számmal írunk le. A feladat eredménye így 6B4A H=0110101101001010₂.

1.3. Kódolás

Az információ leírását valamilyen egyezményes jelrendszerben kódolásnak nevezzük. Kódolás pl. a tízes számrendszerbeli szám átírása bináris számrendszerbe. Ebben az esetben a tízes számrendszerbeli szám az információ, a bináris számrendszer az egyezményes jelrendszer, az átírás folyamata pedig a kódolás. Természetesen a bináris szám visszairtható a tízes számrendszerbe, ilyenkor a kódolási folyamatot visszafelé hajtjuk végre. Ezt nevezzük **dekódolásnak**. A kódolás, ill. dekódolás elnevezés csak attól függ, hogy melyik egyezményes jelrendszert tekintjük kiindulási információnak. Ezért általában fogalmazva a **kódolás** (ill. a dekódolás) **áttérés egyik egyezményes jelrendszerből a másik egyezményes jelrendszerbe**. A jelrendszereket **kódrendszereknek** nevezzük, ezek egyes elemeit a **kód-szavak**. Ilyen értelemben pl. a tízes és a kettes számrendszer is kódrendszer, az egyes számok pedig a kódszavak.

A kódokat kódolt tartalmuk szerint a numerikus és az alfanumerikus kódok csoportjába soroljuk.

Numerikus kódok

A numerikus kódrendszerek csak számokat kódolnak. A leggyakrabban alkalmazottak a következők:

1. **Bináris kód.** A számokat a kettes számrendszerrel megismerterek szerint kódoljuk.
2. **Hexadecimális kód.** A számok hexadecimális számrendszerben való leírása.
3. **Komplementens kód.** A komplementens kiegészítőt jelent. A bináris kódok esetében a kiegészítést egyre, ill. kétfőre lehet elvégezni.

Az egyes komplementens kódban a bináris szám bitjeit egyre egészítjük ki. Pl. az 101011 bináris szám egyes komplementense 010100 (vegytük észre, hogy egyszerűen a nullák helyett egyest, az egyesek helyett nullát kell tenni).

Kettes komplementens kódban a bináris számot előbb átírjuk egyes komplementens kódba, majd hozzáadunk egyet. Pl. az előző szám kettes komplementense:

$$\begin{array}{r} 010100 \\ + \\ 010101 \\ \hline \end{array}$$

(Az összeadás szabályai: $0+0=0$; $0+1=1$; $1+0=1$; $1+1=0$, marad 1, amit az egygel magasabb helyi értéken figyelembe veszünk).

4. **BCD kód.** A sokféle BCD kód közös jellemzője, hogy a decimális számokat helyi értékenként 0-tól 9-ig 4 biten binárisan kódoljuk. Innen ered a kódrendszerek elnevezése: Binary Coded Decimal – binárisan kódolt decimális.

a) 8-4-2-1 súlyozású BCD kód (vagy természetesen BCD kód, normál BCD kód, N-BCD kód). A súlyozás az egyes helyi értékeken álló bitek decimális értékét jelenti. A kódolás menetét jól mutatja a következő példa:

$$359_{10} = \dots\dots\dots_{BCD}$$

Minden helyi értéken álló decimális számot 4 biten binárisan kódolunk:

$$3_{10} = 0011_2 ; 5_{10} = 0101_2 ; 9_{10} = 1001_2 .$$

Tehát a 359 tízes számrendszerbeli szám BCD kódja:

$$359_{10} = 001101011001_{BCD}$$

A dekódolás úgy történik, hogy a BCD kódszót 4 bites csoportokra bontjuk a legkisebb helyi értéktől indulva és ezeket átírjuk decimálisba. Pl.

$$100100010000011_{BCD} = \dots\dots\dots_{10} .$$

A legkisebb helyi értéki 4 bites csoportokat képezve:

$$0111_2 = 7_{10} ; 0000_2 = 0_{10} ; 0001_2 = 1_{10} ; 1001_2 = 9_{10} ,$$

$$\text{tehát a dekodolt szám: } 9107_{10}.$$

- b) **Háromtöbbletes kód** (Excess-3 kód, XS-3 kód). A decimális számokhoz a náluk hárommal nagyobb szám bináris megfelelőjét rendeljük hozzá, ahogyan azt az 1.1. táblázat tartalmazza.
- minden kódszó tartalmaz legalább egy darab egysé,
 - a kód önkomplementáló. A kódot leíró táblázat középvonala (4. és 5. kódlem között) nézve az azonos távoliságra elhelyezkedő kódszavak egymásnak bitenként egyes komplementensci.

- c) Az **Aiken kód** olyan négybites kódrendszer, amelyben az egyes bitc süllyesztésére nézve.

A súlyozásból következik, hogy a rendszerben kódolható legnagyobb szám a decimális 9, és a kódszavak 0-4 tartományban azonosak az NBBCD kódszavakkal. A kód önkomplementáló a rendszer 4. és 5. kódlem közötti tengele nézve.

- d) **Gray-kód**. Alapváltozata 4 biten a decimális számjegyeket kódolja úgy, hogy az egymást követő kódszavak csak egy bitben térjenek el egymástól. A további Gray-kód-változatoktól való megkülönböztetés miatt gyakran N-Gray- (normal-Gray-) kódnak nevezzük.

A Gray-kód és a decimális számok egymáshoz rendelését az 1.1. táblázat tartalmazza. A Gray-kód és az NBBCD kód közötti átszámítás úgy végzhető, hogy balról indulva az NBBCD első bitjét változtatlanul leírjuk, majd az egymás melletti biteket összeadva megkapjuk a Gray-kódszót:

$$\begin{array}{ccccccc} 1 & 0 & 0 & 1 & & & \\ \cup & \cup & \cup & \cup & & & \\ 1 & 1 & 0 & 1 & & & \end{array}$$

A Gray-kód NBBCD kóddá alakításakor úgy járunk el, hogy a Gray-kódszó első bitjét változtatlanul leírjuk, majd a további biteket az előzőleg kiszámított NBBCD bit és a következő átszámítandó Gray-bit összegzésével képezzük:

$$\begin{array}{ccccccc} 0 & 1 & 0 & 1 & & & \\ \uparrow & \uparrow & \uparrow & \uparrow & & & \\ 0 \rightarrow 1 & \rightarrow 1 & \rightarrow 1 & \rightarrow 0 & & & \end{array}$$

BCD kódok. 1.1. táblázat

Decimális szám	N-BCD	XS-3	Aiken	N-Gray-kód
0	0000	0011	0000	0000
1	0001	0100	0001	0001
2	0010	0101	0010	0011
3	0011	0110	0011	0010
4	0100	<u>0111</u>	<u>0100</u>	0110
5	0101	1000	1011	0111
6	0110	1001	1100	0101
7	0111	1010	1101	0100
8	1000	1011	1110	1100
9	1001	1100	1111	1101

5. **Egylépéses kódok.** Az egy lépéses kódok közös jellemzője, hogy az egymást követő kódzavara csak egy bitben térnek el egymástól. A ciklikus egy lépéses kódok utolsó és első kódzavara is érvényes az egy bites eltérés.

Egylépéses kódok. 1.2. táblázat

Decimális szám Johnson-kód Gray-kód

0	0000	0000
1	0001	0001
2	0011	0011
3	0111	0010
4	1111	0110
5	1110	0111
6	1100	0101
7	1000	0100
8		1100
9		1101
10		1111
11		1110
12		1010
13		1011
14		1001
15		1000

a) Johnson-kód. Helyi értékes kód, ahol a 0 értékű kód után a legkisebb helyi értékű haladva felértékelődik 1 bitekkel, majd a csupa egyest tartalmazó kód után 0 bites Johnson-kódot mutatja. A táblázatból jól látható a ciklikusság, valamint az a sajátosság, hogy a 4 biten lehetséges 16 kódszóból a Johnson-kód csak 8 kódszót használ fel. Ez általánosságban is igaz más bitszámu Johnson-kódra is.

b) Gray-kód. Az előző szakaszban megismert N-Gray-kód kiterjesztett változata, amely tartalmaz minden olyan kódszót, amit a biztonság lehetővé tesz. Az 1.2. táblázat szerint a Gray-kód is ciklikus.

Az egy lépéses kódokat elsősorban a vezérlés- és szabályozástechnikában használjuk, mert a kódszavak közötti egy bites eltérés jól illeszkedik az címzodulás, vagy elfordulás kódolási követelményeihez, ugyanakkor az esetleges pontatlanságból eredő kódszótévesztés nem okoz meglehetősen nagy eltérést.

6. **Hibafelderítő és hibajavító kódok.** A kódrendszerben lévő kódszavak valamilyen információt hordoznak. Ezeknek az információknak az egyik áramköri egységből a másikba való átvitele során – különösen, ha az átvétel nagy távolságra történik – hiba keletkezhet. Hasonlóképpen megvalósíthatja a helyes információt egy meghibásodott áramkör is. Ha a kódrendszer valamennyi kódszavához információt rendelünk, akkor a hiba egy másik, egyébként cíves nyel és megengedett, de jelen esetben nem helyes kódszót hoz létre.

Hibafelderítés akkor lehetséges, ha a kódrendszerbe olyan kódszavakat is beiktatunk, amelyekhez nem rendelünk információt, ezért ezek csak akkor fordulhatnak elő, ha valamilyen információt hordozó kódszó hibássá vált. Az így létrehozott kódrendszerben tehát lesznek információmentesek, az ellenkezőjétől megcsejtett kódszavak, és hibát jelző tiltott kódszavak. A tiltott kódszavak miatt a kódrendszer **redundáns**: az információt szempontjából többletet tartalmaz. A **bináris kód** használatánál a redundancia a **Hamming-távolság** jellemezhető, amely azt mutatja, hogy a rendszerben lévő bármely két kódszó között hány bitben van eltérés. A kódrendszer Hamming-távolsága a kódszavak közötti legkisebb távolság.

Ha egy kódrendszerben minden kódszóhoz rendelünk információt, akkor belátható, hogy a Hamming-távolság egységnyi, az ilyen kódrendszer az előzőek szerint nem redundáns.

a) **Paritásbittel kiegészített kód.** A bináris kód kódszavait egy redundanciát létrehozó paritásbittel egészítjük ki. Egy n bites bináris kód esetén az információt hordozó kódszavak száma 2^n , a paritásbittel kiegészített kód kódszavainak száma 2^{n+1} , tehát összesen kétszer annyi kódszó van, mint amennyi az információt kódoláshoz szükséges. A kódrendszer Hamming-távolsága 2.

A paritásbittel való kiegyesztés kétféleképpen lehetséges:

- páros paritású kódrendszerben az információs kódszóban lévő egyesek számát a paritásbit páros darabszámúra egészíti ki. Pl. ha az információ 1000110, akkor a paritásbit 1, mert eredetileg a kódszóban 3 db, tehát páratlan számú egyes volt, így a kiegyesztett kódszó: 1000110 1.
- páratlan paritású kódrendszerben az információs kódszóban lévő egyesek számának kiegyesztése páratlan darabszámúra történik. Az előző információ paritásbitje pl. 0, mert páratlan darabszámú egyes van eredetileg a kódszóban. A kiegyesztett kódszó: 1000110 0.

A paritásbittel kiegyesztett kódrendszerben a kódszavakban lévő egyesek számát folyamatosan figyelve, a hiba akkor deríthető fel, ha páratlan darabszámú bit változott hibásra. Csak ilyenkor változik meg ugyanis a kódszó paritása az ellenkezőjére. A hibafelderítés tehát korlátozott mértékű. Javítható a hibafelderítés aránya a redundancia növelésével.

- b) **Hamming-kód.** Olyan redundáns kód, amelyben a Hamming-távolság három, így a hibafelderítésen kívül hibajavításra is lehetőséget ad, páratlan számú bit hibásra változása esetén. A kódrendszer négy információs bit és három paritásbit esetén az 1.3. táblázat szerint.

Hamming-kód. 1.3. táblázat

Jelölés:	P_1	P_2	I_3	P_4	I_5	I_6	I_7
súlyozás:	0	0	8	0	4	2	1
0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	0	1	0	0	1
0	0	0	0	0	1	1	0
1	1	0	0	1	0	1	1
0	0	1	0	0	1	0	0
1	1	1	0	1	1	1	1
0	0	1	1	0	0	0	1
1	1	0	1	1	0	0	0

Az alkalmazott paritáskód mindhárom paritásbit esetén páros paritású:

- a P_1 paritásbit az I_3, I_5, I_7 információs biteket egészíti ki páros paritásúra,
- a P_2 paritásbit az I_3, P_4, I_5 biteket egészíti ki páros paritásúra,
- a P_4 paritásbit az I_5, I_6, I_7 információs biteket egészíti ki páros paritásúra.

A hibajavítás elve a következő:

- Az ellenőrzendő kódszóból 4 bites csoportokat képezünk:

$$H_1 \Rightarrow P_1, I_3, I_5, I_7,$$

$$H_2 \Rightarrow P_2, I_3, I_6, I_7,$$

$$H_4 \Rightarrow P_4, I_5, I_6, I_7.$$

- Az egyes csoportokon pártalan paritást ellenőrzünk: ha a bitcsoport pártalan egyesit tartalmaz, akkor az ellenőrzés eredménye 1, páros számú egyes esetén 0. A $H_1 = 1$, ha az ellenőrzés eredménye 1, egyébként $H_1 = 0$. A $H_2 = 2$, ha az ellenőrzés eredménye 1, egyébként $H_2 = 0$. A $H_4 = 4$, ha az ellenőrzés eredménye 1, egyébként $H_4 = 0$.
- A kiszámított H értékeket összeadva megkapjuk a hibás bit sorszámát.

7. N-ből 1 kód. Olyan 0 és 1 számjegyekből álló kód, amelyben N db bit van, de ezek közül minden kódszóban csak 1 db egyes van. Így a kódszók száma 2^n darab kódszóból áll. Pl. 4-ből 1 kódszókészletben a tízes számrendszerbeli számok így kódolhatók.

Decimális szám 4-ből 1 kód

0	0001
1	0010
2	0100
3	1000

Alfanumerikus kódok

Az alfanumerikus kódok betűket, számjegyeket, írásjelket és egyéb speciális jeleket kódolnak. A leggyakrabban használt alfanumerikus kód az ASCII-kód. A rövidítés az American Standard Code for Information Interchange. A kódszókészletben az egyes jellekhez 8 bites bináris kódot rendel egy egyezményes és nemzetközileg is elfogadott kódtáblázat. Ezt szemlélteti az 1.4. táblázat (18. oldal).

Ellenőrző kérdések

1. Milyen összefüggés van a digitális jelek és a kettes számrendszer között?
2. Hogyan végezhető el az átalakítás az egyes számrendszer között?
3. Soroljuk fel a BCD kódokat!
4. Ismertessük az egylépcsős kódokat!
5. Ismertessük a hibafelderítő és hibajavító kódok kialakításának módszerét!

ASCII-kódtábla. 1.4. táblázat

dec	hex	char	dec	hex	char	dec	hex	char	dec	hex	char	dec	hex	char	dec	hex	char
0	00	NUL	32	20	space	64	40	@	96	60	`	128	80	Ç	160	A0	À
1	01	SOH	33	21	!	65	41	A	97	61	a	129	81	ü	161	A1	Á
2	02	STX	34	22	"	66	42	B	98	62	b	130	82	é	162	A2	Â
3	03	ETX	35	23	#	67	43	C	99	63	c	131	83	â	163	A4	Ã
4	04	EOT	36	24	\$	68	44	D	100	64	d	132	84	ä	164	A5	Ä
5	05	ENQ	37	25	%	69	45	E	101	65	e	133	85	å	165	A6	Å
6	06	ACK	38	26	&	70	46	F	102	66	f	134	86	ä	166	A7	Ä
7	07	BEL	39	27	'	71	47	G	103	67	g	135	87	ç	167	A8	Ç
8	08	BS	40	28	(	72	48	H	104	68	h	136	88	ê	168	A9	È
9	09	TAB	41	29	)	73	49	I	105	69	i	137	89	ë	169	AA	É
10	0A	LF	42	2A	*	74	4A	J	106	6A	j	138	8A	è	170	AA	Ê
11	0B	VT	43	2B	+	75	4B	K	107	6B	k	139	8B	í	171	AB	Ë
12	0C	FF	44	2C	,	76	4C	L	108	6C	l	140	8C	î	172	AC	Ì
13	0D	CR	45	2D	-	77	4D	M	109	6D	m	141	8D	ï	173	AD	Í
14	0E	SO	46	2E	.	78	4E	N	110	6E	n	142	8E	Ä	174	AE	Ï
15	0F	SI	47	2F	/	79	4F	O	111	6F	o	143	8F	Å	175	AF	Ï
16	10	DLE	48	30	0	80	50	P	112	70	p	144	90	Ê	176	B0	Ò
17	11	DC1	49	31	1	81	51	Q	113	71	q	145	91	æ	177	B1	Ó
18	12	DC2	50	32	2	82	52	R	114	72	r	146	92	Æ	178	B2	Ô
19	13	DC3	51	33	3	83	53	S	115	73	s	147	93	Ö	179	B3	Ù
20	14	DC4	52	34	4	84	54	T	116	74	t	148	94	ö	180	B4	Ú
21	15	NAK	53	35	5	85	55	U	117	75	u	149	95	Û	181	B5	Û
22	16	SYN	54	36	6	86	56	V	118	76	v	150	96	Ü	182	B6	Ü
23	17	ETB	55	37	7	87	57	W	119	77	w	151	97	ü	183	B7	Ý
24	18	CAN	56	38	8	88	58	X	120	78	x	152	98	ÿ	184	B8	ÿ
25	19	EM	57	39	9	89	59	Y	121	79	y	153	99	ÿ	185	B9	ÿ
26	1A	ESC	58	3A	:	90	5A	Z	122	7A	z	154	9A	ÿ	186	BA	ÿ
27	1B	ESC	59	3B	;	91	5B	[	123	7B	[	155	9B	ÿ	187	BB	ÿ
28	1C	FS	60	3C	<	92	5C	\	124	7C	\	156	9C	ÿ	188	BC	ÿ
29	1D	GS	61	3D	=	93	5D	]	125	7D	]	157	9D	ÿ	189	BD	ÿ
30	1E	RS	62	3E	>	94	5E	^	126	7E	^	158	9E	ÿ	190	BE	ÿ
31	1F	US	63	3F	?	95	5F	_	127	7F	_	159	9F	ÿ	191	BF	ÿ

2.1. A logikai algebra alapvető összefüggései

A logikai algebra segítségével a szóban megfogalmazott feladatokat logikai függvény formájában írhatjuk fel. A logikai függvényeket a logikai algebra törvényei és alaptételei által lehet a legegyszerűbb alakra hozni. Az egyszerűsítés célja az, hogy a feladatot megvalósító áramkör a legkevesebb alkatrészből legyen felépíthető. A logikai algebrát másképpen Boole-algebrának nevezzük.

Pl. legyen a feladat egy gépkocsiriasztó készítése, amely úgy működik, hogy:

- akkor riaszt, ha az ajtót, a motorháztetőt vagy a csomagtartót tetejét kinyitják,
- akkor riaszt, ha a tulajdonos nem kapcsolta ki a riasztót.

Ezt az egyszerű feladatot úgy oldjuk meg, hogy a megfogalmazott eseményeket **feltételeknek** tekintsük, amelyeknek **függvénye** a feladatban meghatározott összefüggések szerint a riasztás bekövetkezte. Tehát, történjen riasztás, ha **vagy** az ajtót, **vagy** a motorháztetőt, **vagy** a csomagtartót kinyitották és a tulajdonos **nem** kapcsolta ki a riasztót. A szövegben szereplő ES, VAGY, NEM a feltételek között teremti meg a függvénykapcsolatot, meghatározva ezzel a függvényt.

Ezek a függvénykapcsolatok a logikai algebra alapfüggvényei. A logikai algebra az egyszerűség érdekében jelölésszert használ a függvények leírására:

- a feltételeket az ABC nagybetűvel jelöljük és független változónak hívjuk,
- a függvényt leggyakrabban F betűvel jelöljük,
- az ES kapcsolat jelölésére a szorzás jelét (·) használjuk, pl. A·B,
- a VAGY kapcsolat jelölésére az összeadás jelét (+) használjuk, pl. A+B,
- a NEM (tagadás) jelölésére a felülvonást használjuk, pl. $\overline{A}$.

Ha a példában az ajtó kinyitását A-val, a csomagtartót B-vel, a motorháztetőt C-vel, a riasztó kikapcsolását pedig D-vel jelöljük, akkor a logikai függvény:

$$F^4 = (C + B + A) \cdot \overline{D}.$$

Ez a logikai függvény **algebrai alakban** való leírása. Az F felső indexében a szám azt jelöli, hogy a függvény független változónak száma négy. A független változók **igazak** vagy **hamisak** lehetnek, így a függvény is lehet igaz vagy hamis értékű: igaz, ha bekövetkezik, hamis, ha nem. Ehhez a két értékhez jól illeszkedik a kettős

számrendszer. A hamis értéket 0-val, az igazat 1-gyel jelölve egyszerűen leírhatók a **logikai alapfüggvények** egy olyan táblázattal, amelyből a változók bármilyen értéke mellett kiolvasható a függvény értéke. Az ilyen táblázatot **igazságtáblázatnak** nevezzük. Kétváltozós (A, B) függvényekre az igazságtáblázatok:

ES függvény:	VAGY függvény:	NEM függvény:
B A	B A	A B
0 0	0 0	0 1
0 1	0 1	1 0
1 0	1 0	1 1
1 1	1 1	1 1

Ugyanezek a függvények algebrai alakban:

$$F^2 = B \cdot A \qquad F^2 = B + A \qquad F = \overline{A}$$

Gyakran az alapfüggvények angol elnevezését használjuk:

AND OR NOT

Másképpen:

konjunkció diszjunkció negáció

Szavakban megfogalmazva:

- az ES függvény akkor igaz, ha az A és a B változó is igaz, tehát valamennyi változó igaz,
 - a VAGY függvény akkor igaz, ha **bármelyik** változó igaz.
- Az alapfüggvényekből adódik néhány sokszor használt egyszerű függvény.
- A NEM-ES, másképpen NAND függvény az ES függvény tagadása. Algebrai alakja:
- $$F^2 = \overline{B \cdot A}$$

A NAND függvény igazságtáblázata:

B A	F
0 0	1
0 1	1
1 0	1
1 1	0

A NEM-VAGY, másképpen NOR függvény, a VAGY függvény tagadása.

$$F^2 = B + A \qquad B | A \quad F$$

0 0	1
0 1	1
1 0	1
1 1	0

A kizáró-VAGY, másféleképpen XOR (Exclusive OR) függvény:

$$F^2 = B \cdot \overline{A} + \overline{B} \cdot A$$

Egyszerűbb leírására külön műveleti jelet alkalmaz a logikai algebra, ez a „kör-kereszt”. Ezzel:

$$F^2 = B \oplus A$$

B	A	F
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

Az igazságtáblázat alapján a függvénykapcsolat úgy fogalmazható meg, hogy a kizáró-VAGY kapcsolat a változók azonosságát zárja ki és csak akkor igaz, ha az egyik változó igaz, a másik pedig hamis. A XOR függvényt ezért szokás **antivalenciafüggvénynek** is nevezni.

A megengedő-ÉS függvény, vagy másféleképpen ekvivalencia a változók azonossága esetén igaz.

$$F^2 = \overline{B \cdot A} + B \cdot A$$

B	A	F
0	0	1
0	1	0
1	0	0
1	1	1

A kétváltozós függvényekhez hasonlóan a logikai függvények több változóval is felírhatók. Pl. egy négyváltozós NAND kapcsolat:

$$F^4 = \overline{D + C + B + A}$$

Egy bonyolult gyakorlati feladat logikai függvényének felírásánál gyakran előfordul, hogy nem a legegyszerűbb függvény adódik. A függvények egyszerűsítését a logikai algebra törvényei és alaptételei teszik lehetővé.

A logikai algebra törvényei a kommutativitás (felcserélhetőség), az asszociativitás (csoportosíthatóság) és a disztributivitás (szétválaszthatóság, szétoszthatóság).

A kommutativitás az ES, ill. VAGY műveletben szereplő változók felcserélhetőségét jelenti:

$$B + A = A + B,$$

$$B \cdot A = A \cdot B.$$

Az asszociativitás lehetővé teszi, hogy a függvényben szereplő azonos műveleteket tetszőleges sorrendben hajtsuk végre:

$$(C + B) + A = C + (B + A),$$

$$C \cdot (B \cdot A) = (C \cdot B) \cdot A.$$

A disztributivitás törvénye szerint mindenny, hogy előbb a VAGY és azután az ÉS kapcsolatait végezzük-e el, vagy fordítva:

$$(C + B) \cdot A = (B \cdot A) + (C \cdot A),$$

$$(C \cdot B) + A = (B + A)(C + A).$$

A logikai algebra alaptételei egyszerű logikai azonosságokat írnak le:

$$(1) \ A \cdot \overline{A} = 0;$$

$$(2) \ A + \overline{A} = 1;$$

$$(3) \ \overline{\overline{A}} = A;$$

$$(4) \ A + A = A;$$

$$(5) \ A \cdot A = A;$$

$$(6) \ A \cdot 0 = 0;$$

$$(7) \ A + 0 = A;$$

$$(8) \ A \cdot 1 = A;$$

$$(9) \ A + 1 = 1.$$

A felsoroltak mellett alaptételeként alkalmazzuk a De-Morgan-tételt:

$$\overline{B \cdot A} = \overline{B} + \overline{A};$$

$$\overline{B + A} = \overline{B} \cdot \overline{A}.$$

A törvények és az alaptételek alkalmazása jól követhető a következő példákön.

1. feladat

Egyszerűsítsük a logikai függvényeket!

a) $F^3 = B \cdot A + C \cdot B \cdot A,$

b) $F^3 = C \cdot B \cdot A + \overline{C} \cdot A + C \cdot \overline{B} \cdot A,$

c) $F^3 = \overline{B \cdot A + \overline{C} \cdot B}.$

Az 1. feladat megoldása

Az a) feladat megoldása:

$$F^3 = B \cdot A + C \cdot B \cdot A.$$

A disztributivitást felhasználva kiemelhető $B \cdot A$:

$$F^3 = B \cdot A \cdot (1 + C).$$

A (9) tétel miatt:

$$F^3 = B \cdot A \cdot 1.$$

A (8) tétel szerint:

$$F^3 = B \cdot A.$$

A b) feladat megoldása:

$$F^3 = C \cdot B \cdot A + \overline{C} \cdot A + C \cdot \overline{B} \cdot A.$$

A disztributivitást alkalmazva az első és a harmadik változócsoporthra:

$$F^3 = C \cdot A \cdot (B + \overline{B}) + \overline{C} \cdot A.$$

A (2) tétel miatt:

$$F^3 = C \cdot A \cdot 1 + \overline{C} \cdot A.$$

A (8) tétel miatt:

$$F^3 = C \cdot A + \overline{C} \cdot A.$$

Újra a disztributivitást használva:

$$F^3 = A \cdot (C + \overline{C}).$$

A (2) tétel miatt:

$$F^3 = A.$$

A c) feladat megoldása:

$$F^3 = \overline{B \cdot A + \overline{C} \cdot B}.$$

A De-Morgan-tételt használva:

$$F^3 = \overline{B \cdot A} \cdot \overline{\overline{C} \cdot B}.$$

Újra alkalmazzuk a két változócsoportha:

$$F^3 = (\overline{B} + A) \cdot (C + \overline{B}).$$

A disztributivitás miatt:

$$F^3 = \overline{B} \cdot A + \overline{B} \cdot \overline{B} + C \cdot A + C \cdot \overline{B}.$$

Az (5) tétel miatt:

$$F^3 = \overline{B} \cdot A + \overline{B} + C \cdot A + C \cdot \overline{B}.$$

Az első, a második és a negyedik változócsoporthól kiemelhető $\overline{B}$ (disztributivitás):

$$F^3 = \overline{B} \cdot (A + 1 + C) + C \cdot A.$$

A (9) tétel szerint:

$$F^3 = \overline{B} \cdot 1 + C \cdot A.$$

A (8) tételt alkalmazzuk:

$$F^3 = \overline{B} + C \cdot A.$$

2.2. Logikai függvények grafikus egyszerűsítése

Az algebrai úton elvégzett egyszerűsítésekből kitaláljuk, hogy akkor lesz egyszerűbb a függvény, ha a kiemelések (disztributivitás) révén a zárójelben maradó kifejezés valamelyik alaptételnek felel meg. A kiemelés akkor végezhető el, ha van legalább két olyan változócsoporth, amelyek csak egy változó értékében térnek el egymástól. Ezt a ténylet használja fel a **grafikus egyszerűsítési eljárás**.

A **grafikus egyszerűsítés szabályos alakú függvények egyszerűsítésére alkalmas**. A **szabályos alakú függvények** (más néven: normál alakú függvények) termékből állnak. A **term** olyan változócsoporth, amelyben minden változó szerepel igaz vagy hamis (más elnevezéssel: pontolt vagy negált) értékkel, és ezeket a változókat azonos függvénykapcsolatok kötik össze. Egy háromváltozós függvény esetében term pl. a $C \cdot \overline{B} \cdot A$, vagy term pl. a $\overline{C} + B + \overline{A}$ változócsoporth. A példákban is látható, hogy két-féle term lehetséges. A **miniterm** olyan term, amelyben a változókat ES kapcsolat köti össze. Ilyen a $C \cdot \overline{B} \cdot A$. A **maxterm** olyan term, amelyben a változók között VAGY kapcsolat van. A $\overline{C} + B + \overline{A}$ változócsoporth pl. maxterm. A két-féle termből két-féle szabályos függvényalak hozható létre.

A **diszjunktív szabályos alakú függvény** minitermek VAGY kapcsolatából áll. Ilyen pl. az $F^3 = \overline{C} \cdot \overline{B} \cdot \overline{A} + C \cdot \overline{B} \cdot A + C \cdot B \cdot A$ függvény.

A **konzunktív szabályos alakú függvény** maxtermek ES kapcsolata. Ilyen pl. az $F^3 = (C + B + \overline{A}) \cdot (C + B + \overline{B}) \cdot (C + B + A)$ függvény.

A logikai függvények igazságtáblázatát és szabályos alakkal való megadása közötti összefüggést a következő példa mutatja egy háromváltozós függvényre. Legyen a függvény igazságtáblázata:

C	B	A	F
0	0	0	1
0	0	1	1
0	1	0	1
0	1	1	0
1	0	0	1
1	0	1	1
1	1	0	0
1	1	1	0

A függvény $F^3 = 1$ igaz értéku az igazságtáblázat alapján, ha C nem igaz és B sem igaz és A sem igaz, vagy még akkor is igaz a függvény, ha C nem igaz és B nem igaz és A igaz, vagy még akkor is igaz, ha... A szöveges leírás helyett egyszerűbb az algebrai alakban való leírás:

$$F^3 = \overline{C} \cdot \overline{B} \cdot \overline{A} + \overline{C} \cdot \overline{B} \cdot A + C \cdot \overline{B} \cdot \overline{A} + C \cdot \overline{B} \cdot A.$$

Az eredményül kapott függvény diszjunktív szabályos alakú függvény. Levonható tehát az a következtetés, hogy a diszjunktív szabályos alakú függvény a logikai függvény igaz értéket meghatározó termeket írja le.

Az igazságtáblázattal adott függvény $F^3 = 0$ hamis értéku, ha az $F^3 = 0$ sorokhoz tartozó változócsoporthok hamis logikai értéket adnak eredményül. Ez pl. a harmadik sorban azt jelenti, hogy a C változó hamis, vagy a B változó igaz, vagy az A változó hamis, akkor a függvény hamis. A negyedik sorban: hamis a függvény, ha a C változó hamis, vagy a B változó igaz, vagy az A változó igaz. A hetedik és nyolcadik sorban hasonlóképpen határozható meg a függvény hamis értéke. Ez alapján a függvény algebrai alakja:

$$F^3 = (\overline{C} + B + A) \cdot (\overline{C} + B + \overline{A}) \cdot (C + B + A).$$

Az utóbbi gondolatmenet azt mutatja, hogy a konjunktív szabályos alakú függvény a logikai függvény hamis értéket meghatározó termeket írja le.

A szabályos alakú függvények az algebrai, vagy az igazságtáblázattal történő megadásnál egyszerűbben is megadhatók. Erre az ad lehetőséget, hogy a termekben minden változó szerepel, ezért a változóknak helyi értéket tulajdoníthatunk, amiből kiszámítható a termek értéke. Ezt az értéket a term **sorszámának** nevezzük. A termen belül változók helyi értékei: $A - 2^0$, $B - 2^1$, $C - 2^2$, $D - 2^3$ stb. A termek sorszámának számításánál a negált változó zérus értéku, a ponált pedig a helyi értékének megfelelő számértékű. A minitermek sorszámait és szokásos jelöléseiket, példaként háromváltozós függvényre, a 2.1. táblázat tartalmazza.

A háromváltozós függvények termjel. 2.1. táblázat

Sorszám	Maxtermek	Mintermek
0	$M_3: (\overline{C} + \overline{B} + \overline{A})$	$m_3: C \cdot B \cdot A$
1	$M_3: (\overline{C} + \overline{B} + A)$	$m_3: C \cdot B \cdot \overline{A}$
2	$M_3: (\overline{C} + B + \overline{A})$	$m_3: C \cdot B \cdot A$
3	$M_3: (\overline{C} + B + A)$	$m_3: C \cdot \overline{B} \cdot A$
4	$M_3: (C + \overline{B} + \overline{A})$	$m_3: C \cdot \overline{B} \cdot \overline{A}$
5	$M_3: (C + \overline{B} + A)$	$m_3: C \cdot B \cdot A$
6	$M_3: (C + B + \overline{A})$	$m_3: C \cdot B \cdot \overline{A}$
7	$M_3: (C + B + A)$	$m_3: C \cdot B \cdot A$

Hasonlóképpen számíthatók ki bármilyen változószámú függvény termjeinek sorszámait.

Egy n változós függvény i -edik termjével felírható a két szabályos alakú függvény általános alakja:

diszjunktív szabályos függvény sorszámos alakja:

$$F^n = \sum^n m_i,$$

konjunktív szabályos függvény sorszámos alakja:

$$F^n = \prod^n M_i.$$

A Σ (szumma, összeg) jelölés arra utal, hogy a mintermeket VAGY kapcsolatba kell hozni egymással, a Π (produkktum, szorzat) jelölés pedig a maxtermek ES kapcsolatait jelöli.

2. feladat

Igyuk fel a függvények sorszámos szabályos alakját!

$$a) F^4 = \overline{D} \cdot \overline{C} \cdot B \cdot \overline{A} + D \cdot \overline{C} \cdot \overline{B} \cdot A + D \cdot C \cdot B \cdot A + D \cdot C \cdot \overline{B} \cdot \overline{A},$$

$$b) F^4 = (D + C + \overline{B} + \overline{A}) \cdot (\overline{D} + \overline{C} + \overline{B} + \overline{A}) \cdot (\overline{D} + C + \overline{B} + A) \cdot (D + C + B + A).$$

A 2. feladat megoldása

a) a mintermek sorszámait:

$$\overline{D} \cdot \overline{C} \cdot B \cdot \overline{A} \Rightarrow 2; \quad D \cdot \overline{C} \cdot \overline{B} \cdot A \Rightarrow 9; \quad D \cdot C \cdot B \cdot A \Rightarrow 15; \quad D \cdot C \cdot \overline{B} \cdot \overline{A} \Rightarrow 8.$$

A függvény sorszámos alakja:

$$F^4 = \Sigma^4(2,8,9,15).$$

b) a maxtermek sorszámai:

$$(D + C + \underline{B} + \underline{A}) \Rightarrow 12; (\underline{D} + \underline{C} + \underline{B} + \underline{A}) \Rightarrow 0; (\underline{D} + C + B + A) \Rightarrow 5;$$

$$(D + C + B + A) \Rightarrow 15.$$

A függvény sorszámos alakja:

$$F^4 = \Pi^4(0,5,12,15).$$

A nem szabályos alakú függvényeket szabályos alakra az átalakítandó függvény bővítésével lehet átírni. A bővítés során a függvény értéke nem változhat, ezért diszjunktív alakra hozással ES kapcsolatra hozzuk 1 értéket, konjunktív alakra hozással pedig VAGY kapcsolatra hozzuk 0 értéket. Az 1 és 0 értéket az alaptételek szerint a hiányzó változó és negáltja VAGY kapcsolataiból, ill. ES kapcsolataiból hozzuk létre. Pl. az $F^3 = \underline{C} \cdot B + \underline{B} \cdot A$ függvény első tagját $A + \underline{A} = 1$ értékkel, a második tagját pedig $C + \underline{C} = 1$ értékkel kell bővíteni a diszjunktív alakra hozáshoz:

$$F^3 = \underline{C} \cdot B \cdot (A + \underline{A}) + (C + \underline{C}) \cdot \underline{B} \cdot A = \underline{C} \cdot B \cdot A + \underline{C} \cdot \underline{B} \cdot A + C \cdot B \cdot A + C \cdot \underline{B} \cdot A.$$

A konjunktív alakra való átírás pl. az $F^3 = (\underline{C} + \underline{A}) \cdot (C + B)$ függvényen követhető.

A függvény első tagját $B \cdot \underline{B} = 0$ értékkel, a második tagját $A \cdot \underline{A} = 0$ értékkel kell bővíteni:

$$F^3 = [\underline{B} \cdot \underline{B} + (\underline{C} + \underline{A})] \cdot [A \cdot \underline{A} + (C + B)] =$$

$$= (\underline{C} + B + \underline{A}) (\underline{C} + \underline{B} + \underline{A}) (C + B + A).$$

A két szabályos függvényalak között szükség esetén elvégezhető az átalakítás. A szabályos alakú függvények közötti átalakítást az átalakítandó függvény kétszeres negálásával lehet elvégezni. Az egyik negálás a De-Morgan-tételt szerint a függvényben szereplő logikai függvénykapcsolatokat változtatja meg: az ES kapcsolataiból VAGY kapcsolattá lesz, a VAGY kapcsolataiból pedig ES, így a minitermekből maxtermek, a maxtermekből pedig minitermek. A másik negálás pedig visszaállítja az eredeti függvényt, hiszen az $A = A$ alaptételt szerint csak a kétszeres negálás nem változtatja meg a függvény értékét. A kétszeres negálást úgy végezzük el, hogy

- első lépésben az átalakítandó függvény sorszámos alakjából kiírjuk azokat a termeket, amelyek nincsenek a függvényben. Mivel a függvény eredetileg szereplő termek a hármas függvényt határozzák meg,

- második lépésben a negált függvényben szereplő termek komplementjét képezzük. A komplementjezt (kiegészítést) mindig a függvény maximális term-sorszámára végezzük el. A komplementjezt képezzük el, hogy

Ezt az átalakítási módszert algebrai átalakításnak nevezzük.

Az átalakítás két lépése jól azonosítható a következő példán.

3. feladat

Alakítsuk át a következő függvényeket!

$$a) F_3 = \Pi_3(0,3,6,7).$$

$$b) F_4 = \Sigma_4(1,2,5,8,10,13).$$

A 3. feladat megoldása

Az a) feladat megoldása

- első lépésben az átalakítandó függvényből meghatározzuk a benne nem szereplő termeket:

$$F_3 = \Pi_3(1,2,4,5),$$

- második lépésben a negált függvény termjeinek komplementensét képezzük. Háromváltozós függvénynél a max. sorszám 7, ezért a kiegészítés 7-re történik:

$$F_3 = \Sigma_3(6,5,3,2).$$

A termeket sorrendbe írva:

$$F_3 = \Sigma_3(2,3,5,6).$$

A b) feladat megoldása

A negált függvény:

$$\overline{F}_4 = \Sigma_4(0,3,4,6,7,9,11,12,14,15).$$

Komplementensképzés és sorbarendezés után:

$$F_4 = \Pi_4(0,1,3,4,6,8,9,11,12,15).$$

A logikai függvények grafikus egyszerűsítése kettő-, három- és négyváltozós függvényeknél használatos. Az egyváltozós függvényeknél értelmelem, az öt- és ennél több változó esetén lehetséges, de túlzottan bonyolult. A grafikus egyszerűsítési eljárást Veitch és Karnaugh dolgozta ki. A két eljárás között szinte csak a jelölésrendszerekben van különbség, ezért az eljárást Veitch–Karnaugh-módszernek, röviden V–K módszernek nevezzük, a felhasználott táblázatokat pedig V–K tábláknak.

Az egyszerűsítéshez a szabályos alakú függvény termjeit táblázatba foglaljuk, úgy kialakítva a táblázatot, hogy az **egy másik mellé kerülő termék csak egy változóban térjenek el egymástól**. Ezt a szabályt betartva olyan termék kerülnek egymás mellé, amelyek ha benne az egyszerűsítendő függvényben, akkor felhasználhatók az egyszerűsítéshez. Ezt tapasztaltuk az algebrai egyszerűsítés során is. Pl. háromváltozós függvénynél csak egy változóban térnek el egymástól az $\overline{C} \cdot B \cdot A$ és az $C \cdot B \cdot A$ termek, ezért összevonhatók és így egyszerűsíthetők:

$$\overline{A}(C + \overline{C}) \cdot B \cdot A = B \cdot A.$$

A függvény diszjunktív szabályos alakjának egyszerűsítéséhez a **minimáltáblázatokat**, a konjunktív függvényalakjának egyszerűsítéséhez pedig a **maximáltáblázatokat**,

tokat használjuk. A kettő-, három- és négyváltozós függvények minitermtáblázatait a 2.1. ábra, a maxitermtáblázatok pedig a 2.2. ábra tartalmazza.

2.1. ábra. Minitermtáblázatok

A		B	
2	0	1	3
3	0	1	1

A		B	
4	0	1	3
5	1	3	2
6	2	2	2

A		B	
8	0	1	3
9	1	3	2
10	2	2	2
11	3	2	2
12	4	1	3
13	5	3	2
14	6	2	2
15	7	2	2

2.2. ábra. Maxitermtáblázatok

A		B	
1	3	2	0
2	7	6	4
3	5	4	1

A		B	
7	3	2	0
8	11	10	8
9	15	14	12
10	13	12	3
11	15	14	12
12	13	12	3
13	11	10	8
14	9	8	1
15	7	6	4

A táblázatok cellákból állnak, minden cellában szerepel a cellához tartozó term sor- száma. A sorok és az oszlopok mellett vonalak jelzik, hogy melyik változó igaz a jci- lött sorokban, ill. oszlopokban. Az egyes cellákba beírva a termek algebrái alakjait ellenőrizhető a leírt jelölésrendszer helyessége, valamint az, hogy az egymás mellett- ti termek csak egy változóban térnek el egymástól. Jól látható, hogy ez a szabály minden irányban igaz, sőt ilyen értelemben egymás mellett lévőnek számítanak:

- az első és az utolsó oszlop cellái páronként, pl. a minitermtáblákban a 4 és 6 cel-
lák,
- az első és az utolsó sor cellái páronként, pl. a négyváltozós minitermtáblában a 3 és 11 cellák,
- a sarkokban lévő négy cella: 0, 2, 8, 10.

(A cellák ismertett elrendezése egy lehetséges változat, a szomszédos cellákra vo- natkozóan megismert szabályt betartva más elrendezésű táblázatok is létrehozhatók.)

A diszjunktív szabályos alakban adott függvény úgy egyszerűsíthető, hogy a függvény változójának száma szerint kiválasztott mintertáblázatban megjelöljük a függvényben szereplő termeket. A jelölés általában a megfelelő cellába írt 1. A táblázat szomszédos cellába kerülő, ezért összevonható termeket kettesével egy hurokba összevonjuk. Ha két hurok egymás mellé kerül, akkor ezeket egyes hurokba vonjuk össze, két szomszédos négyes hurokot nyolcas hurokká stb. Ha van olyan term, amely nem vonható össze más termekkel, akkor ez a term egyes hurokot képez, vagyis nem egyszerűsíthető. Akkor lesz a függvény a legegyszerűbb alakú, ha a lehető legnagyobb hurokokat képezzük, de ügyelünk arra, hogy a hurok száma a lehető legkevesebb legyen. Miután valamennyi megjelölt termet sikerült bevonni valamelyik hurokba, a táblázat szelcín található jelöléseket felhasználva meghatározzuk azokat a változókat, amelyek a hurok teljes területén belül azonos értékek. Mivel az eredeti függvény mintermekből állt, ezért a hurok területén belül azonos értékű változók ES kapcsolatban vannak egymással, és az így kialakított változcsoportokat pedig VAGY kapcsolatokat kötjük össze. A szabályokat betartva a legegyszerűbb függvényhez jutunk.

A grafikus egyszerűsítés megismert szabályainak gyakorlati alkalmazását egy feladat megoldásával tekintjük át. Egyszerűsítsük ezért lépésként az $F^4 = \Sigma^4(3,4,5,6,12,13,14)$ diszjunktív szabályos alakú függvényt!

Mivel a függvény négyváltozós diszjunktív függvény, ezért a négyváltozós mintertáblát használjuk. A táblázatban bejelöljük az egyszerűsítendő függvényben szereplő mintermeket a 4, 5, 6 stb. sorszámú cellákban, amint azt a 2.3. ábra mutatja.

A

		8	9	10
		12	13	15
		4	7	
	1	0	1	2

B

C

D

2.3. ábra. A négyváltozós függvény mintertáblája

Az ábrán láthatóan a 3 sorszámú mintermnek nincs szomszédja, ez egyes hurokot jelent, tehát nem egyszerűsíthető. Kettes hurok képezhető a 4-12, az 5-13 és a 6-14 párokból, mert szomszédos termek. Ezt a huroklási lehetőséget mutatja a szaggatott vonal. A 4-12 és az 5-13 hurok azonban szintén szomszédos, ezért összevonható, négyes hurokot hozva létre. Hasonlóképpen szomszédos hurokoknak számita-

nak a 4-12 és 6-14 hurok, tehát ezek is összevonzhatók négyes hurokba. Így kialakultak a folyamatos vonallal jelölt, lehető legnagyobb hurok, és mivel valamennyi termet már belefoglaltuk valamelyik hurokba, így a huroklást befjeztük. Erdemes megfigyelni, hogy a 4 és 12 sorszámú termeket két hurok kialakításánál is figyelembe vettük. Ez megengedhető, mert a függvény értéke azzal nem változik meg, ha ugyanazokat a változókat többször szerepeltetjük (l. az $A \cdot A \cdot A \dots = A$ alaptételt).

A huroklás után meghatározzuk minden hurokra külön-külön azokat a változókat, amelyek a hurok teljes területén belül azonos értékűek. A 4-5-12-13 hurokban a C változó igaz értékű, a B változó pedig hamis értékű, ezért ezt a hurokot a $C \cdot \overline{B}$ változóport jellemzi. A D és az A változó a hurok felében igaz, a másik felében hamis, így ezek nincsenek a kiolvasott változócsoporthban. A 4-12-6-14 hurokon belül a C igaz értékű, az A hamis értékű. A hurokot leíró változócsoporth: $C \cdot \overline{A}$. Az egyes hurokban szerepel valamennyi változó: $\overline{D} \cdot \overline{C} \cdot B \cdot A$.

A változócsoporthokban a változókat ES kapcsolatok kötik össze, mert mint termek összevonásából jöttek létre. Mivel diszjunktív alakból indultunk ki, a változócsoporthok VAGY kapcsolatba az egyszerűsített függvény: $F^4 = \overline{D} \cdot \overline{C} \cdot B \cdot A + C \cdot \overline{A} + C \cdot \overline{B}$.

A függvény konjunktív alakjával is elvégezhető az egyszerűsítés. **A konjunktív szabályos alakú függvény** a megismert szabályok szerint lehet egyszerűsíteni, azzal az elteréssel, hogy az egyszerűsítésre a maxtermáblát használjuk és a táblázatban szereplő hamis termeket hurokjuk. Ez az eltérés annak az előző megállapításunknak a következménye, hogy a konjunktív szabályos alak a függvény hamis értékét meghatározó termeket írja le.

A maxtermábla kétféleképpen töltendő ki:

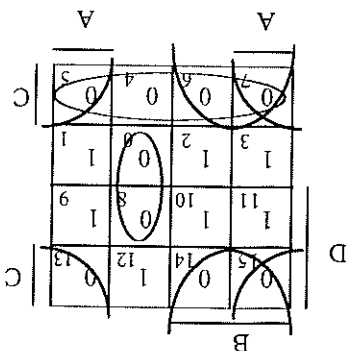
- az igazságtáblázatból az $F = 0$ függvény értékekhez tartozó mintermek sor-számait megállapítjuk és beírjuk a maxtermáblába. Példánkban az igazságtáblázat első oszlopában szereplő maxterm: $(D + C + B + A)$, (sor-száma 15. A második oszlopban szereplő maxterm: $(D + C + B + \overline{A})$, sor-száma 14 stb.

- ha rendelkezésükre áll a függvény mintermáblája, akkor ezt *titkírózzuk* a maxtermáblába: a mintermábla egyesét a maxtermábla azonos pozíciójú cellájába írjuk. Az üresen maradt cellákat megjelöljük 0-val. Példánkban ez a 2.3. ábra mintermáblázatainak felhasználásával végezhető el.

Bármelyik módszert is használjuk, egy olyan maxtermáblához jutunk, amelyben a termeket 0 értékek jelölik. Ezekre alkalmazzuk a huroklásnál és a kiolvasásnál megismert szabályokat. A kiolvasásnál figyelembe vesszük, hogy maxtermes alakból indultunk ki, ezért a hurokban azonos értékű változók VAGY kapcsolatban vannak és a hurokot jellemző változócsoporthok között ES kapcsolat van.

Szemléltetésként az előző feladat függvényének konjunktív alakjával is végezzük el az egyszerűsítést! A kitöltött maxtermáblát a 2.4. ábra szemlélteti.

2.4. ábra. A négyváltozós függvény maxtermáblája

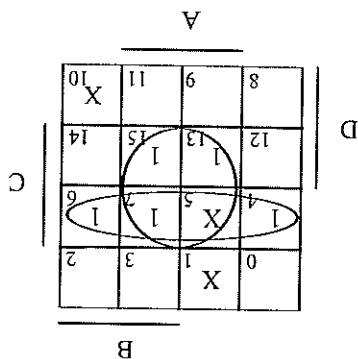


A táblázat alapján négyes hurok képezhető a 7-6-4-5, valamint a 15-14-7-6 termékből, kettes hurokba foglalható a 0-8 term. A 13 sorszámú term miatt még egy négyes hurokot kell kialakítani a négy sarokból. Ez a 15-13-7-5 termeket tartalmazza. A megismert szabályt követve kiolvashatók a hurokokra jellemző változócsoporthok és ezek ES kapcsolatával felírható az egyszerűsített függvény:

$$F^4 = (\overline{D} + C) \cdot (C + B) \cdot (\overline{C} + B + \overline{A}) \cdot (C + A).$$

Egy adott gyakorlati feladatot leíró logikai függvénynél gyakran előfordul, hogy vannak olyan bemeneti változókombinációk (termék), amelyek a feladat szempontjából nem meghatározottak, mert vagy nem fordulnak elő, vagy ha előfordulnak is, a hozzájuk tartozó függvényérték közömbös. Ezeket a kimeneti állapotokat **határozatlan állapotoknak** nevezzük. A határozatlan termék a függvény sorzamos alakjában úgy adhatók meg, hogy h betűvel jelölve külön felsoroljuk ezeket. Pl. $F^4 = Z^4(4,6,7,13,15,h: 1,5,10)$. A függvények egyszerűsítésénél a határozatlan termék szabadon felhasználhatók a hurokok képezésénél, ha használatukkal a függvény egyszerűbb lesz. A felírt függvényt grafikusan egyszerűsítve a mintermáblával a 2.5. ábrán látható eredményre jutunk.

2.5. ábra. A határozatlan termék felhasználása



A mintertáblából látható, hogy az 5 sorszámú, határozatlan termet felhasználva két négyes hurok lehet kialakítani. Ha az 5 term nem lenne, akkor csak három kettes hurok lehetne képezni, ami bonyolultabb függvényt eredményezne. Az 1 és 10 határozatlan termekre nincs szükség. Az egyszerűsített függvény $F^4 = \overline{D} \cdot C + C \cdot A$. A határozatlan term nélkül $F^4 = \overline{D} \cdot C \cdot \overline{A} + \overline{D} \cdot C \cdot B + D \cdot C \cdot A$.

A feladatok megoldása során megismertük egy függvény minterm- és maxterm-táblázata közötti összefüggést. Ezt felhasználhatjuk a két sorszámú függvényalak közzötti átalakításra is. Ez a **grafikus átalakítási módszer** jóval egyszerűbb, mint a korábban megismert algebrail módszer: az átalakítandó sorszámú függvényt ábrázoljuk saját táblázatában, majd áttükrozzük a másik függvényalak táblázatába. Innen kiolvashatók az átalakított függvény sorszámai. Ezt a módszert mutatja be a 2.6. ábrán látható két táblázat.

		A	
		A	B
C	1	3	7
	0	6	4
C	2	0	5
	1	0	1

2.6. ábra. A függvények grafikus átalakítása

A maxterm-tábla az átalakítandó $F^3 = \Pi(0,5,6)$ függvényt ábrázolja. Ezt átírva a mintertáblába, kiolvashatók a diszjunktív függvény sorszámai: $F^3 = \sum(0,3,4,5,6)$. A V-K táblák használatával jelentősen egyszerűsíthető a nem szabályos alakú függvények szabályos alakivá alakítása. Megkülönböztetjük az algebrail úton végzett szabályos alakra hozástól, a módszert **grafikus szabályos alakra hozásnak** nevezzük. Legyen a szabályos alakra hozandó függvény $F^3 = \overline{C} \cdot A + B \cdot \overline{A}I$. Mivel a változó csoportokban a változók ES kapcsolatban vannak, a mintertáblailt használjuk. A 2.7. ábra mintertáblájában azokat a cellákat kell megjelölni, amelyek a függvényben szereplő változócsoporthoz tartoznak.

		A			
		B		C	
C	0	1	1	5	1
	1	3	1	4	2
		B		C	
		A		A	
		B		C	
0	6	7	0	3	
1	4	0	2	0	
		B		C	
		A		A	
		B		C	
0	5	1	0	1	
1	2	1	3	7	

2.7. ábra. A függvények szabályos alakra hozása

A $\bar{C} \cdot A$ változócsoporthal jellemezhető cellák keresése: a C változó hamis értéke a táblázat felső sorára jellemző. Ezen belül az A változó az 1 és 3 cellákban igaz. Ezt a két cellát megjelöljük. A $B \cdot \bar{A}$ celláinak keresése: a B változó a jobb oldali két oszlopban igaz, ezen belül az A változó a 2 és 6 cellákban hamis, ezért ezt a két cellát is megjelöljük. Végül a megjelölt cellák sorszámait kiolvasva megkapjuk a szabályos alakú függvényt: $F^3 = \sum^3(1,2,3,6)$.

Hasonlóképpen járunk el akkor is, ha olyan függvényt kell szabályos alakra hozni, amelyben a változók VAGY kapcsolatba vannak egymással, de most a maximum két változó szerepel. Az $F^3 = (B + \bar{A}) \cdot (\bar{C} + A)$ függvény szabályos alakra hozását a 2.7. ábra maximumtáblája mutatja. A $(B + \bar{A})$ változócsoporthat 2 és 6 cellákat, a $(\bar{C} + A)$ változócsoporthat pedig a 0 és 2 cellákat írja le. Ezért ezeket kell megjelölni 0-val, hiszen most konjunktív szabályos alakúra hozzuk a függvényt. A jelölt cellák sorszámait kiolvasva kapjuk a szabályos alakú függvényt: $F^3 = \Pi^3(0,2,6)$.

Összefoglalva a logikai algebrával kapcsolatban leírtakat, megállapíthatjuk, hogy az ismeretek a következő gondolatmenetre épülnek.

A logikai függvények események bekövetkezésének feltételeit írják le logikai változókkal és a közöttük lévő logikai függvénykapcsolatokkal. A három logikai alapfüggvény a tagadás, az ES, valamint a VAGY kapcsolat.

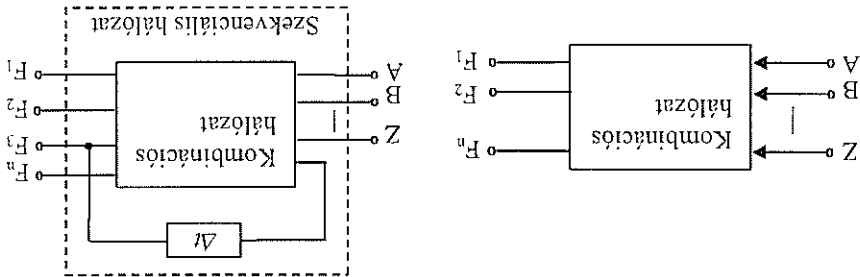
A logikai függvényeket a minimális alkatelemekkel való megvalósíthatóság miatt a lehető legegyszerűbb alakra kell hozni. Az egyszerűsítés algebrai és grafikus mód-szerrel végezhető. Az algebrai egyszerűsítés a Boole-algebra törvényeinek és alapte-leinek felhasználásával végezhető. A grafikus egyszerűsítéshez a logikai függvé-nyek szabályos alakjára van szükség. A nem szabályos alakú függvények szintén al-gebrai és grafikus módszerrel hozhatók szabályos alakra.

Egy logikai függvény grafikus egyszerűsítése elvégezhető a függvény diszjunktív és konjunktív szabályos alakjával. A diszjunktív szabályos alak egyszerűsítéséhez a maximum V–K táblázatot, a konjunktív szabályos alak egyszerűsítéséhez pedig a maximum V–K táblával a szabályos alakok egymásba átalakít-
hatók.

1. Melyek a logikai algebrák törvényei és alaptételei?
2. Mit jelent a szabályos alakú függvény, milyen fajtát ismerjük?
3. Értelmezzük a term, mintterm, maxterm és a szabályos alakú függvények fogalmát!
4. Milyen elven épülnek fel a V-K táblák?
5. Ismerjük a grafikus egyszerűsítés szabályait!

3. A LOGIKAI HÁLÓZATOK ALAPELEMEI

A logikai függvényekkel megfogalmazott feladatokat áramköri megvalósítása logikai hálózatokkal történik. A logikai hálózatok felépítésük és működésük szerint két csoportba sorolhatók: kombinációs logikai hálózatok és sorrendi logikai hálózatok. A két hálózat tömbvázlatát a 3.1. ábra szemlélteti.



3.1. ábra. Logikai hálózatok

A kombinációs logikai hálózat kimenetének állapotát a bemenetekre adott változók értékei határozzák meg. A kimeneti függvényeket olyan bemeneti változók határozzák meg, amelyek értéke nem függ az időtől, kizárólag csak az adott pillanatban érvényes bemeneti feltételelektől. Az ilyen hálózatok logikai függvényeit megvalósító áramköri elemek a *logikai kapuáramkörök*, vagy szokásos rövidítés elnevezéssel *kapuk*.

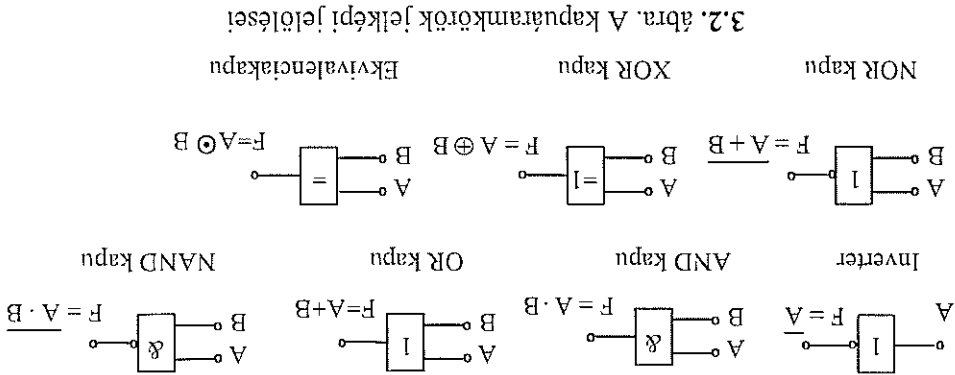
A sorrendi logikai hálózatok (szekvenciális hálózatok) kimeneti függvényeit a bemeneti változók értékén kívül a kimenet előző állapotát is meghatározza. Az áramköri felépítés szempontjából ez azt jelenti, hogy a t_n időpontban érvényes **előző kimeneti állapotot** tárolni kell, és visszacsatolás kialakításával a bemenetre kell vezetni. Így a hálózat t_{n+1} időpontban létrejövő **következő kimeneti állapotát** az előző állapot is képes befolyásolni. Ugyanolyan A, B, C stb. bemeneti változó értékek mellett tehát a kimenetek állapota különböző lehet az áramkör előző állapotától függően. A sorrendi hálózatok felépítéséhez tárolókat használunk, amelyek kapuáramkörökből kialakított visszacsatolt hálózatok.

3.1. Kapuáramkörök

A kapuáramkörök a logikai alapfüggvényeket megvalósító digitális integrált áramkörök. A megvalósított függvény és a hozzátartozó kapuk elnevezése:

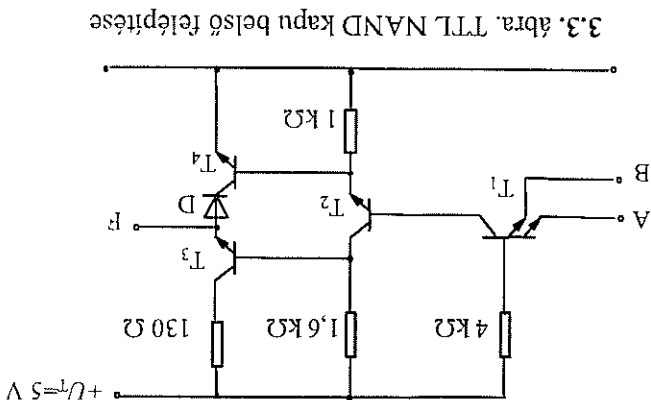
Függvény	Kapuáramkör
negáció	inverter
ÉS	AND
VAGY	OR
NEM-ÉS	NAND
NEM-VAGY	NOR
kizáró VAGY	XOR (antivalencia)
megengedő ES	ekivalencia

Az AND, OR, NAND, NOR kapuk bemeneteinek száma típusonként változó. Nem alapfüggvényt, de gyakran előforduló függvénykombinációt megvalósító kapuáramkör az AND-OR-INVERTER kapu. A kapuáramköröket kapcsolási rajzokon jelképi jelölésükkel ábrázoljuk. Ezeket foglalja össze a 3.2. ábra.



3.2. ábra. A kapuáramkörök jelképi jelölései

A digitális integrált kapuáramkörök belső áramköröit bipoláris vagy MOS tervezéssel (Tranzisztor-Tranzisztor-Logika) áramkörök. A MOS tranzisztorokból több külön-böző kapcsolástechnikával létrehozott kapuáramkör ismert. Ezek közül gyakoriak a CMOS (komplementer-MOS) kapuáramköröknek van. A TTL kapuáramkörök belső kapcsolástechnikájának legjellemzőbb áramköre a NAND kapu. A 3.3. ábra a kétbemenetű NAND kapu kapcsolási rajzát szemlélteti.



3.3. ábra. TTL NAND kapu belső felépítése

A T_1 többemitteres (multiemitteres) tranzisztor ES kapcsolatot valósít meg emitterek, tehát a kapu bemenetei között. Ha az emitterek valamelyikét vagy mindkettőt 0 V feszültségre (közös potenciál) kötjük ki kívülről, akkor a tranzisztor kinyit, mert a bázisán lévő pozitív feszültséghez képest az emittere negatívabb feszültséget kap. Csak akkor zár le a tranzisztor, ha mindkét emitterére a tápfeszültség (vagy azt megközelítő feszültség) kerül. A 0 V-ot logikai 0-nak, a tápfeszültséget pedig logikai 1 szintnek tekintve, a multiemitteres tranzisztor működését úgy is megfogalmazhatjuk, hogy a tranzisztor kinyit, ha az A-B bemenetire 0-0, 0-1, 1-0 logikai értékek jutnak. Csak akkor zár le a tranzisztor, ha mindkét bemenetere 1 szint kerül. A tranzisztor zár állapotba tehát a bemeneti változók ES kapcsolata szerint jön létre.

A T_2 tranzisztor zár állapotban van, ha a T_1 tranzisztor nyitott, mert a bázisára ilyenkor a nyitott T_1 U_{CE} feszültsége (a tranzisztor szaturációs feszültsége) kerül. A zár T_2 tranzisztoron nem folyik áram, ezért az emitter-ellenállásban nem esik feszültség, a T_4 zár állapotban lesz. A T_2 kollektor-ellenállásban sem esik feszültség, ezért a T_3 nyitott állapotban van, mert a bázisa tápfeszültségre kapcsolódik. Végrehelyben tehát a kimeneten a lezárt T_4 és a nyitott T_3 miatt közel tápfeszültség, vagyis 1 szint van. A bemeneti kombinációkat tekintve ez a kimeneti 1 szint a bemeneti 0-0, 0-1, 1-0 értékekhez tartozik.

A T_2 tranzisztor nyitott állapotban van, ha a T_1 zár állapotú. A T_2 tranzisztoron ezért áram folyik, ami az emitter-ellenálláson akkora feszültséget hoz létre, hogy a T_4 kinyisson. A kollektor-ellenálláson eső feszültség viszont lezárja a T_3 tranziszort. A kimeneten így a T_4 szaturációs feszültsége mérhető, ami logikai 0 szintet jelent. Ezt a kimeneti állapotot tehát, a bemeneten lévő 1-1 állapot hozta létre.

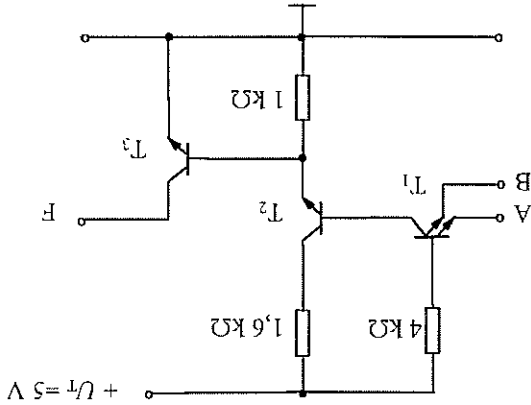
Attékinve a bemeneti állapotokhoz tartozó kimeneti állapotokat, felismerhető a NAND kapcsolat.

A kapcsolásban szereplő D dióda a T_3 tranzisztor biztos zárását segíti. Amikor a T_2 és a T_4 nyitottak, akkor hozzávetőlegesen igaz, hogy $U_{B2} = U_{BE4} = 0,6$ V,

$U_{C2} = U_{E2} + U_{S2} = 0,8 \text{ V}$ és $U_{C4} = U_{S4} = 0,2 \text{ V}$. Dióda nélkül a T_3 bázisa és emittiere közé így $U_{C2} - U_{C4} = 0,6 \text{ V}$ kerül. Ez éppen a nyitás határa. A diódával együtt a T_3 nyitáshoz kb. $1,2 \text{ V}$ -ra van szükség, vagyis a $0,6 \text{ V}$ biztosan nem tudja kinyitni a tranzisztort.

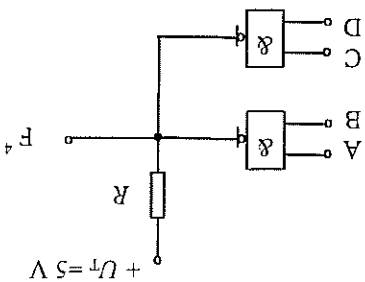
A T_3 , T_4 tranzisztorokból és a D diódából álló kimeneti fokozat neve: **totem-pole** (totem oszlop) **kimenet**. Az ilyen kimeneti megoldást az indokolta, hogy ezzel csökkenthető legjobban a kaput terhelő kapacitások jelkésleltető hatása. Egy hálózaton a kapu kimenetére újabb kapuk csatlakoznak, amelyek bemeneti kapacitása-rit a lehető leggyorsabban fel kell tölteni 1 szintre, amikor a kimenet magas szintre vált és ki kell sütni, szintén a lehető leggyorsabban, amikor a kimenet 0-ra vált (l. a Tankönyvmester Kiadó: **Elektronika** c. tankönyv 5.3.1. pontjában a kapcsolási időről leírtakat). A kapuáramkörök bemeneti kapacitásait elsősorban a többemitteres tranzisztort és a T_2 elektrodakapacitásai határozzák meg. Nagyságrendileg ez a kapacitás néhány száz 10 pF .

A terhelőkapacitás töltése és kisütése akkor gyors, ha a lehető legkisebb ellenálláson keresztül történik. A totem-pole kimenet ennek a követelménynek tesz eleget, hiszen az 1 szintet (tápfeszültség) a nyitott T_3 tranzisztoron, a 0 szintet pedig szintén a nyitott T_4 tranzisztoron keresztül kapcsolja a terhelésre és ezzel együtt a kapacitásra. A totem-pole kimenet tehát gyors működést tesz lehetővé. A kapuáramkörökből kialakított hálózatokban előfordul, hogy két kapukimenetet össze kell kötni. Ebben az esetben a totem-pole kimenettel rendelkező kapuáramkör nem használható, hiszen ha a kapuk kimenetét ellenétes szintre vezéreljük, akkor valamelyik kapu valószínűleg tönkremegy. Ilyenkor nyitott kollektoros kimenetű kapukat kell használni. A nyitott kollektoros kapu kapcsolási rajza és jelképi jelölése a 3.4. ábrán látható.



3.4. ábra. Nyitott kollektoros TTL kapu

A kapu csak külső ellenállással kiegészítve működik, ezen keresztül kapcsolódik a T_3 tranzisztor a tápfeszültségre. Ugyanerre az ellenállásra kapcsolható a másik (többi) nyitott kollektoros kapu is. Ezt mutatja a 3.5. ábra. Az ábrán megfigyelhető a nyitott kollektoros kapuk jelképi jelölése is.



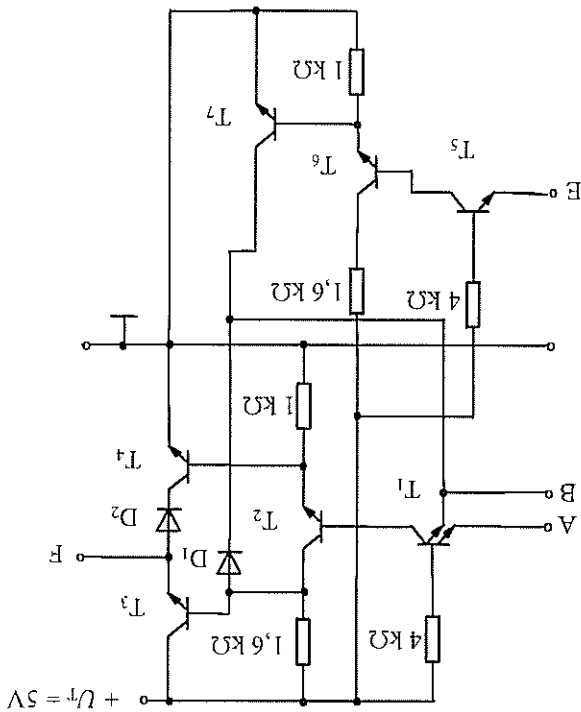
3.5. ábra. A nyitott kollektoros kapuk összekötése

A kapuarámkörök összekötésével egy új logikai függvénykapcsolat jön létre, amit huzalozott függvénykapcsolatnak nevezünk: bármelyik kapuarámkör kimenete 0 szintre vált, a közös kimenet is 0 lesz. Csak ha mindkét kimenet 1 szintű, akkor lesz a közös ki-menet is 1. Ha NAND kapukat huzalozunk, akkor a kimenetek $A \cdot B$, ill. $C \cdot D$ függvények szerint igazak, ezért a huzalozott függvénykapcsolat $F^4 = A \cdot B \cdot C \cdot D$. Az összekötethez előnye mellett hátrány, hogy jelentősen megnövekszik a jelkésleltetési idő, mert a terhelőkapacitások töltése 1 szinten az ellenálláson keresztül megy végbe.

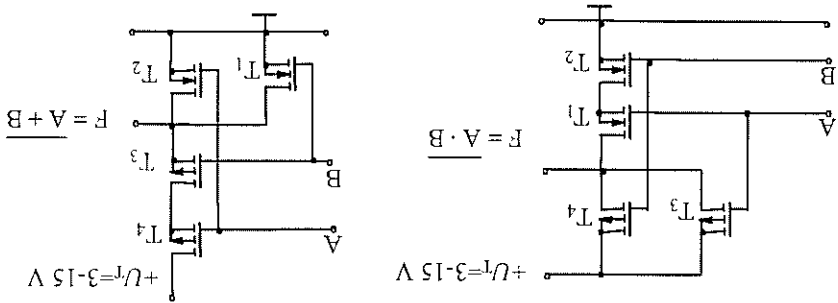
Az előzőekben megismert totem-pole és nyitott kollektoros kimeneti megoldás mellett készítenek háromállaportú (tri-state) kimeneti megoldással ellátott kapuarámköröket. A 0 és 1 logikai állapotok mellett a harmadik állapot a közeli árammentes, nagyimpedancia állapot. Ilyen állapotban tehát a kimenet gyakorlatilag lekapcsolódik a terheléstől. A belső áramköröket kialakítást a 3.6. ábra mutatja.

A T_3 , T_6 , T_7 tranzisztorokból álló tilító áramkör E (*Enable* – engedélyezés) bemenetén 1 szinten (tápfeszültség) adva lezár a T_3 és kinyit a T_6 és a T_7 tranzisztor. A nyitott T_7 közvetlenül lezárja a T_3 -at, és a T_1 nyitásaán keresztül a T_4 tranzisztor is. A ki-meneten tehát csak a kimeneti tranzisztorok szaturációs áramai folynak. Ha T_3 emit-torére 0 szint kerül, akkor T_3 nyitva, T_6 és T_7 pedig zárva van, ezért a tilító áramkör hatástalan és a kapu úgy működik, mint egy szokásos totem-pole kimenetű áramkör. A tri-state kimenetű áramköröket sin kialakítására használjuk. A sin egy vezetéket, amelyre kapuk kimenetei és más kapuk bemenetei kapcsolódnak. Bármelyik kapukimenet összeköttetésbe kerülhet a sinen keresztül a kapubemenetekkel, ha a kimenet engedélyezett. Természetesen alaphelyzetben valamilyen ki kapukimenet nem ad

3.6. ábra. A háromállapoti kimeneti megoldás kapcsolási rajza



A CMOS kapuáramkörök n és p csatornás MOS tranzisztorokból épülnek fel, amelyek páronként komplementer kapcsolásban működnek. Felépítésük igen egyszerű, amint azt a 3.7. ábra is mutatja NAND és NOR kapuk esetén.



3.7. ábra. CMOS NAND és NOR kapuk

A NAND kapu n csatornás tranzisztorai a gate-elektrodájukra adott 0 V feszültség-re, tehát logikai 0 szintre lezárnak, a p csatornások pedig kinyitnak. Ezért a csatlakozás pl. az A bemenetre, akkor a T_1 tranzisztor lezár, a T_3 viszont kinyit. Ezért a B bemenet vezérlésétől függetlenül a kimeneten közelítőleg tápfeszültség, tehát logikai 1 szint van. Hasonló a helyzet, ha a B bemenetre kapcsolunk 0 szintet. A mindkét bemenetre adott 0 szint szintén 1 kimeneti állapotot hoz létre. A T_1 és T_2 soros kapcsolása miatt csak akkor lehet a kimeneten 0 szint, ha A és B is 1 szintre kapcsolódik. Ilyenkor T_1 és T_2 nyit, T_3 és T_4 lezár. Eredemes megfigyelni, hogy a kimeneti szinteket nyitott tranzisztorok kapcsolják a kimenetre, ezért a kapacitív terhelések töltése-kisütése szempontjából ugyanolyan kedvező az áramkör kialakítása, mint a totem-pole.

A NOR kapu kimeneten 0 szint jelenik meg, ha akár az A, akár a B bemenetre 1 szint kerül, mert vagy T_1 , vagy T_2 nyit. Ha mindkét tranzisztor lezárjuk az A és a B bemenetre adott 0 szinttel, akkor T_3 és T_4 egyszerre lesz nyitva, ezért a kimeneten logikai 1 szint jelenik meg.

A kapuáramkörök típusjelölése meglehetősen egyszerűes. A TTL áramkörök jelölése az SN betűkkel kezdődik. Az ezt követő két szám azt a környezeti hőmérsékleti tartományt jelöli, amelyen belül az áramkör – a gyártó által megadott jellemzőkkel – használható:

SN 74..., SN 49..., SN 75..., 0 °C-től +70 °C-ig,

SN 84..., –25 °C-től +85 °C-ig,

SN 54..., –55 °C-től +125 °C-ig.

A hőmérsékleti jelző két szám után következő számok az áramkör azonosítóják. Pl. SN 7400 áramkör négy kétbemenetű NAND kaput tartalmaz. Az SN sorozat nem csak kapuáramköröket, hanem más funkciókat ellátó digitális áramköröket is tartalmaz. Az SN sorozattal cserszabatos (kompatibilis) CMOS áramköröket is készítenek. A TTL-től való megkülönböztetésül a sorozatot jelölő betűk és a hőmérsékleti tartományt jelölő két szám után egy C betű szerepel a típusjelölésben. Pl. SN 74C00 négy darab kétbemenetű CMOS NAND kapu.

A CMOS áramkörök közül a legszélesebb áramkörválasztékkal a CD 40... sorozat rendelkezik. A 40-et követő számok az áramkör azonosítóják, az ezután következő újabb betűk közül az első a működési (környezeti) hőmérsékleti tartományt mutatja, a második pedig a tokozás fajtáját:

első betű M –55 °C-től +125 °C-ig,

C –40 °C-től +85 °C-ig,

második betű D dual-in-line

K flat-pack (a tokozások megnevezésének értelmezését a Tanácskönyvmester Kiadó: **Williamos anyagismeret és technológia** c. tankönyve ismerteti).

A kapuáramkörök, mint integrált alkatrészek a következő katalógusadatokkal jellemezhetők:

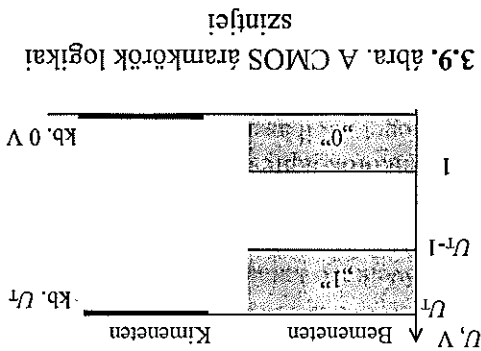
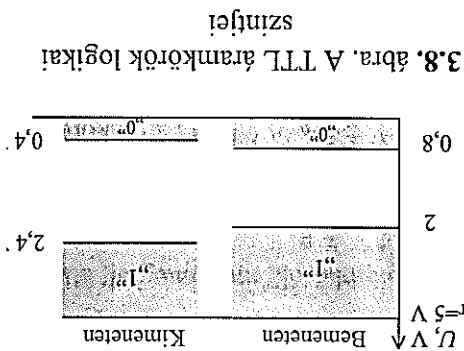
- **tápfeszültség.** A jelenleg használatos digitális integrált kapuáramkörök pozitív tápfeszültségről működnek. A TTL áramkörök tápfeszültsége egységesen $5\text{ V} \pm 5\%$. A CMOS áramkörök tápfeszültségét a felhasználó 3 V és 15 V között megválaszthatja. A tápfeszültséggel azonban az áramkör valamennyi egyéb jellemzője is megváltozik.
- **logikai szintek.** A TTL áramkörök logikai szintjei az állando tápfeszültség következtében jól meghatározott, a gyártó által garantált értékek, külön az áramkörök bemenetére és külön a kimenetére.

A bemeneten a logikai 0 szint feszültségtartománya: $0\text{ V} - 0,8\text{ V}$, a logikai 1 szint feszültségtartománya: $2\text{ V} - 5\text{ V}$.

A kimeneti logikai 0 szint feszültségtartománya: $0\text{ V} - 0,4\text{ V}$,

logikai 1 szint feszültségtartománya: $2,4\text{ V} - 5\text{ V}$.

Ezek az adatok határértékek. A TTL áramkörök logikai szintjeinek határértékeit a 3.8. ábra foglalja össze.



A CMOS áramkörök logikai 1 szintjeit az alkalmazott U_T tápfeszültség határozza meg:

A bemeneten a logikai 0 szint feszültségtartománya: 0 V -tól 1 V -ig, a logikai 1 szint feszültségtartománya: $(U_T - 1\text{ V})$ -tól $-U_T$ -ig.

A kimeneti logikai 0 szint: 0 V ,

logikai 1 szint: U_T .

A CMOS áramkörök logikai szintjei a 3.9. ábrán láthatók.

- **zajtartalék vagy zajérzékenységi tényező.** Ez a feszültségátviteli sebesség, azaz az áramkör logikai állapotát, azaz az áramkör kimenetét és az azt követő áramkör bemenetét közötti időt jelenti. Ez egy áramkör kimeneténél a 3.8. ábrából következik, azaz a 0 és 1 szinten is 0,4 V az érték, mert $0,8 - 0,4 = 0,4$ V, ill. $2,4 - 2 = 0,4$ V. A CMOS áramkörökben a 3.9. ábra alapján 0 és 1 szinten is kb. 1 V.
- **kimeneti terhelhetőség, fan out.** Az áramkörök max. kimeneti árama határozza meg, hogy mekkora az a terhelés, amely mellett az áramkör még helyesen működik. A digitális áramkörök kimenete általában nyitott kollektoros, azaz a kimeneti áramkorlátozás helyett a terhelés terhelhetősége az, hogy hány darab áramkör bemenetét képes a kimeneti áramkör terhelni. Egy áramkör bemeneténél a terhelhetőség az, hogy hány darab áramkör bemenetét képes a kimeneti áramkör terhelni. Ez a max. kimeneti áramkorlátozás helyett a terhelés terhelhetősége az, hogy hány darab áramkör bemenetét képes a kimeneti áramkör terhelni. Ez a max. kimeneti áramkorlátozás helyett a terhelés terhelhetősége az, hogy hány darab áramkör bemenetét képes a kimeneti áramkör terhelni.

TTL áramköröknél a fan out értéke általában 10. CMOS áramkörök fan out értéke elvileg igen nagy lehetne, hiszen a MOS tranzisztorok vezérléséhez nincs szükség áramra, így a bemenetek nem terhelnek a kimenet. A MOS tranzisztorok viszonylag nagy bemeneti kapacitása a kapcsolási időben jelentősen terheli a meghajtó áramkört, ez korlátozza a kimeneti áramkorlátozást. Készülék kifejezetten nagyáramú kimenettel rendelkező áramkörök, amelyek fan out értéke általában 30.

- **teljesítménydisszipáció, P_D .** Az áramkör tápfeszültsége és tápáramfolyása határozza meg. A TTL kapuk normál kivétel esetén $P_D = 10$ mW. Készenléti állapotban a teljesítményfelvétel TTL áramkörök esetében igen nagy, az áramkörökben lévő ellenállások értékeit. Ezzel elérhető a $P_D = 1$ W teljesítményfelvétel, de romlik az áramkör működési sebessége. A normál típusú TTL áramkörökben a fan out értéke elvileg igen nagy lehetne, hiszen a MOS tranzisztorok vezérléséhez nincs szükség áramra, így a bemenetek nem terhelnek a kimenet. A MOS tranzisztorok viszonylag nagy bemeneti kapacitása a kapcsolási időben jelentősen terheli a meghajtó áramkört, ez korlátozza a kimeneti áramkorlátozást. Készülék kifejezetten nagyáramú kimenettel rendelkező áramkörök, amelyek fan out értéke általában 30.

A CMOS áramkörök legnagyobb előnye – az egyszerűsége mellett – az igen kicsi teljesítményfelvétel. A működésből következően, hogy a komplementer tranzisztorok közül az egyik mindig le van zárva, ezért csak a szaturációs áram folyik rajta. A CMOS kapuk teljesítményfelvételére ugyanakkor erősen frekvenciától függ. Pl. egy CMOS kapu teljesítményfelvételére 1 kHz frekvencián kb. 10 nW, 1 MHz frekvencián már kb. 1 mW.

- **jelkéslelési, vagy jelterjedési idő, t_{pd} (propagation delay time).** A bemeneti és kimeneti jelkéslelési idő, azaz a jelkéslelési idő nagysága általában 0–1 és az 1–0 átmenetnél. Az áramkörök adatlapjai a két idő átlagát, az átlagos jelkéslelési időt adják meg.

A TTL áramköröknél alapesetben a jelkésleltetési idő $t_{pd} = 10$ ns. A belső ellenállások értékeinek csökkentésével készítenek nagyobbsebességű áramköröket, amelyeknél $t_{pd} = 6$ ns. Ezzel együtt viszont megnövekszik a disszipációs teljesítmény $P_D = 23$ mW-ra. Az ilyen áramkör H betűvel jelölik, pl. SN 74H00. Az áramkörön belül az ellenállások megváltoztatása tehát vagy a teljesítményfelvételt csökkenti de növeli a jelkésleltetést (L típus: $P_D = 1$ mW, de $t_{pd} = 33$ ns), vagy a jelkésleltetést csökkenti de növeli a teljesítményfelvételt (H típus).

Nagy működési sebesség és mérsékelt teljesítményfelvétel növekedés jellemzi a Schottky-diódás telítésgátlással ellátott áramkör. A jelterjedési idő $t_{pd} = 3$ ns, a disszipáció pedig $P_D = 19$ mW. A jelölés S, pl. SN 74S00. Egyezre csökken a disszipáció és a jelkésleltetés az Schottky-diódás telítésgátlással ellátott, L típusú áramköröknél. Ezek betűjele LS, pl. SN 74LS00. A CMOS áramkörök jelkésleltetési ideje meglehetősen nagy, 20 ns és 200 ns közötti érték. Ez számít a CMOS áramkörök legnagyobb hátrányának.

Ellenőrző kérdések

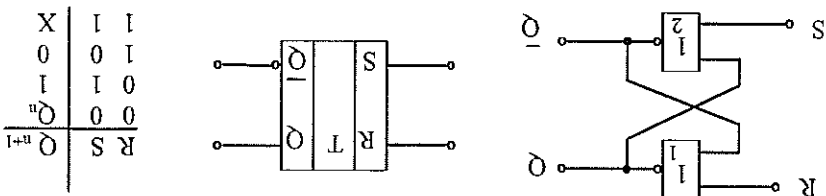
1. Ismertessük az alapvető kapuáramköröket!
2. Ismertessük a TTL NAND kapu felépítését és működését!
3. Ismertessük a többemitteres tranzisztoros bemeneti fokozat működését!
4. Ismertessük a totem-pole és tri-state kimeneti fokozatok felépítését és működését!
5. Milyen módon kapcsolhatóak össze a kapuáramkörök kimenetei?
6. Ertelmezzük a kapuáramkörök jellemzőit!
7. Csoportosítsuk működési sebesség és disszipáció szempontjából a TTL áramkör családokat!

4. Tárolók

A tárolóáramkörök, más néven flip-flopok, kétállapotú áramkörök. Két kimeneti állapotuknak megfelelően 1 bit információ tárolására alkalmasak. Az információ a tároló megfelelő vezérlésével beírható a tárolóba, ill. a vezérlés megváltoztatásával kitörölhető. Az általuk megvalósított funkcióitól függően a tárolókat a következő logikai csoportokba soroljuk.

- R-S típusú tárolók,
- inverz R-S, vagy másképpen ($\overline{R} - \overline{S}$) tárolók,
- J-K tárolók,
- T (trigger) tárolók,
- D (delay) tárolók.

Az R-S tárolók S (set – tras) bemenete a beírásra, vagyis egy olyan kimeneti állapot létrehozására való, amikor a Q kimeneten logikai 1 szint jön létre. Ez jelzi az 1 információs bit tárolását. Az R (reset – törles) bemenetre adott vezérlés a Q kimeneten 0 állapotot hoz létre, a flip-flop törölődik, tehát a továbbiakban 0 információs bitet tárol. Az R-S tárolók belső felépítését, jelképi jelölését és vezérlési táblázatát a 4.1. ábra mutatja.

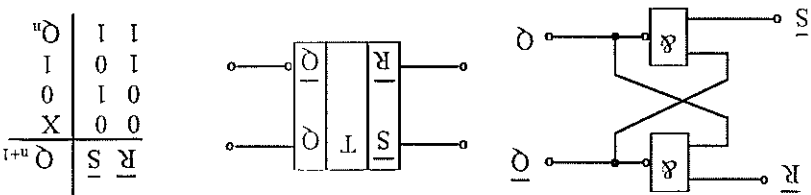


4.1. ábra. R-S tárolók belső felépítése, jelképi jelölése és vezérlési táblázata

A kapcsolási rajzon jól látható, hogy a kapuk invertálása miatt a két kimenet egymásnak negáltja. Az áramkör működésének elemzéséhez tételizzük fel, hogy a Q kimeneten 1 állapot van (ez az előző állapot) és az R-S bemenetekre 0-0 logikai szintet adunk. A NOR függvénynek megfelelően az 1. kapu kimenetén 1 szint lesz (marad), a 2. kapu kimenetén 0 szint lesz (marad). Ezt úgy is megfogalmazhatjuk, hogy az R-S flip-flop 0-0 vezérlés hatására megtartja előző állapotát. Tehát a következő állapot meggyezik az előző állapottal.

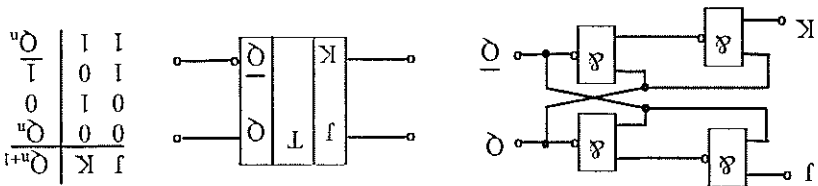
Az R-S bemenetre 0-1 vezérlést adva az 1. NOR kapu kimenete 1 szintre vált, mert $Q = \overline{Q + R} = 0 + 0 = 1$. Tehát az S bemenetre adott 1 befűja a tárolót. Megfordítva a vezérlést ($R = 1, S = 0$) ellentétes változást hoz létre, a Q kimenet 0 szintű lesz. Ezzel a vezérléssel törölünk a tárolót. Erdemes helyzetet idéz elő az $R = 1, S = 1$ vezérlés. A NOR függvény szerint ilyenkor mindkét kapu 0 kimeneti szintet adna a kimenetén, ami ebben a kapcsolásban nem lehetséges. Ilyenkor véletlenszerűen alakul a kimeneti állapot, ezért ez a vezérlési állapot nem megengedett. Logikailag sem értelmezhető az 1-1 vezérlés, mert egyszerre jelentené a betáras és a törlés vezérlését. A tároló vezérlésének lehetséges eseteit és a vezérlések hatására létrejövő kimeneti állapotokat a **vezérlési táblázat** (igazságtáblázat) foglalja össze a 4.1. ábrán. A jelképi jelölésen szerepő T betű az áramkör funkciójára, jelentése: tároló.

Az inverz R-S ($\overline{R} - \overline{S}$) tároló minden tekintetben fordított működésű az R-S tárolóhoz képest. A 4.2. ábra kapcsolási rajza kívül a jelképi jelölését és a vezérlési táblázatát mutatja. A tároló betáras és törlése 0 szinttel lehetséges, a tiltott vezérlés pedig a 0-0.



4.2. ábra. Az $\overline{R} - \overline{S}$ flip-flop belső felépítése, jelképi jelölése és vezérlési táblázata

A J-K tároló belső áramköri kialakítása olyan, hogy nincs tiltott vezérlési állapot. A J bemeneten keresztül a tároló beírható, a K bemeneten keresztül törölhető. Kapcsolási rajzat, jelképi jelölését és vezérlési táblázatát a 4.3. ábra mutatja.

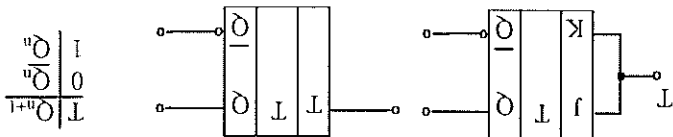


4.3. ábra. A J-K tároló felépítése, jelképi jelölése és vezérlési táblázata

A tároló bemenetén lévő két NAND kapumnak az a feladata, hogy az inverz R-S tároló 0-0 tiltott vezérlési állapotát kiküszöbölje. Ha a J-K bemenetekre 0-0 vezérlés ke-
rül, akkor a NAND kapuk másik bemenetére kerülő vezérléstől függetlenül a kimenetükön 1 szint jelenik meg. Ez a NAND kapukat követő inverz R-S tároló számára

nem tiltott vezérlés, hatására megtartja előző kimeneti állapotát. A J-K bemenetek-re adott 1-1 vezérlés hatására a NAND kapuk invertálják az éppen aktuális $Q - \bar{Q}$ kimeneti állapotokat, ezért az inverz R-S tároló kimeneti állapota megváltozik. Ezt úgy fogalmazzuk meg, hogy a J-K tároló az 1-1 vezérlés hatására billen (triggerez). A beírás a J bemenetre adott 1 szinttel, a törlés pedig a K bemenetre adott 1 szinttel valósítható meg.

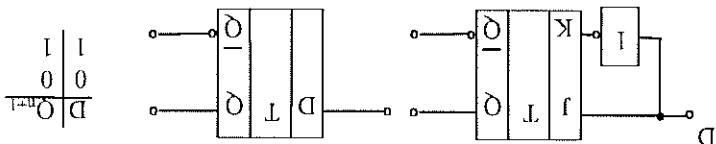
A T típusú tároló egy összekötött bemenetű J-K tároló, amint azt a 4.4. ábra szemlélítheti, a jelképi jelöléssel és a vezérlési táblázattal együtt.



4.4. ábra. A T tároló felépítése, jelképi jelölése és vezérlési táblázata

A T tároló bemenetét (közösített bemenet) T triggerbemenetnek nevezzük. A tároló vezérlési táblázata tulajdonképpen a J-K tároló első és utolsó sora. A T bemenetet 0 szinttel vezérelve a kimenet megtartja az előző állapotát. A bemeneti 1 vezérlésre a tároló triggerrel, az előző állapot ellentétesre változik.

A D flip-flop kimenetén olyan logikai érték jelenik meg, amelyet a bemenetére kapcsoltunk. Ezt a funkciót egy olyan J-K tároló képes ellátni, amelynek bemenetét elmentes vezérlést kapnak. Ezt a két bemenet közé kapcsolt invertor teszi lehetővé. Elemezve az áramkör működését látszik, hogy a D tároló a J-K igazságtáblázatának a középső két sorát valósítja meg. A D tároló felépítése, jelképi jelölését és a vezérlési táblázatát a 4.5. ábra szemlélíti.



4.5. ábra. A D tároló felépítése, jelképi jelölése és vezérlési táblázata

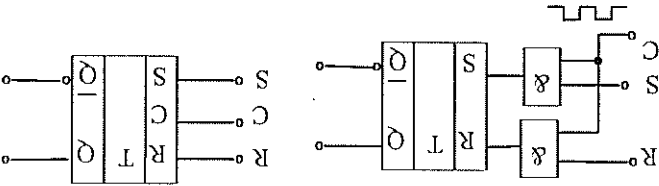
A tárolókat a vezérlésük jellegétől függően is csoportosíthatjuk. A vezérlés jellegétől függő csoportok:

- sztatikus vezérlésű tárolók,
- dinamikus vezérlésű tárolók. Ezen belül
 - kapuzott tárolók,
 - mester-szolga tárolók,
 - élvezérelt tárolók.

A sztatikus vezérlésű tárolók kimeneten a bemeneti vezérlés hatására a kimeneti állapot azonnal megjelenik. Ilyen tárolók voltak az előzőekben megismertek. A sztatikus vezérlésű tárolók hátránya, hogy a bemenetükre érkező esetleges zavarok szintén megváltoztatják a kimeneti állapotát: a sztatikus tároló átlatszo a zavarok szempontjából.

A dinamikus vezérlésű tárolók kimeneti állapotának megváltozását **órajel** (Clock) ütemezi.

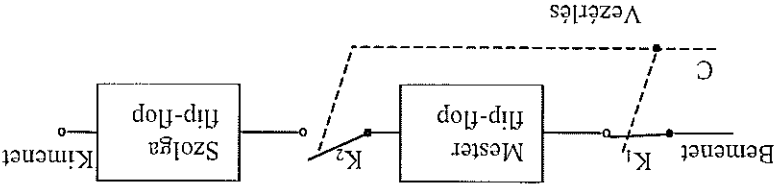
A legegyszerűbb dinamikus tároló a **kapuzott tároló**. Bármelyik tárolóból kialakított kapuzott tároló, ha a sztatikus bemenetét ES kapukon keresztül vezéreljük és a kapukat órajellel tiltjuk engedélyezzük. A 4.6. ábra példaként egy R-S tároló kapuzását mutatja.



4.6. ábra. Kapuzott R-S tároló és jelképi jelölése

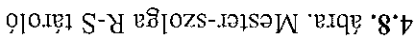
Az órajel 0 szintje mellett az ES kapuk kimeneten az R-S vezérléstől függetlenül 0 szint van. Ha az órajel 1 szintű, akkor az ES kapu kimeneten megjelenhet az R-S vezérlés. A tároló átlátszósága az órajel időtartamára csökken.

A mester-szolga (master-slave) tároló kétteműű tároló, amelynek elvi felépítését a 4.7. ábra szemlélteti.



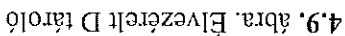
4.7. ábra. Mester-szolga elv

Az első ütemben a K_1 kapcsoló zárt, a K_2 pedig nyitott állapotban van. A bemenetre adott vezérlés a mestertárolóra hatásos, de a kimeneten nem jelenik meg a vezérlés következménye a nyitott K_2 miatt. A második ütemben a K_1 nyitott, a K_2 zárt, ezért a mestemben lévő információ átíródik a szolgaába és megjelenik a kimeneten. Ez a felépítés elvileg megakadályozza, hogy a bemenetre kerülő zavarok hatása megjelenjen a kimeneten. Az elv megvalósítható bármilyen tárolóval. A 4.8. ábra példaként a mester-szolga R-S tároló felépítését és jelképi jelölését mutatja.



Az élvezérelt tárolók vezetései lehetőséget az őrajel változásának időponthoz kö-tődik. Ez vagy az őrajel 0 → 1 átmenete, vagy az 1 → 0 átmenete. Az első esetben fel-táró előre működő pozitív élvezérelt a flip-flop, a második esetben pedig lefutó őrajel működő negatív élvezérelt.

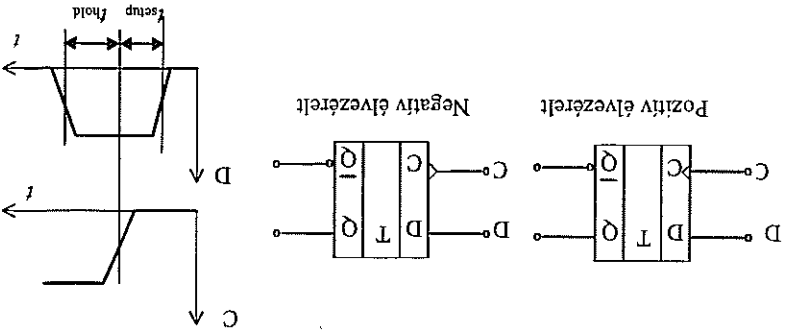
A legegyszerűbb beíró felépítésű élvezercél tarló a D tarló, ezért ennek működését elismezzük, pozitív élvezetles esetén, a 4.9. ábra alapján.



A tároló az A, B és C inverz R-S flip-flopokból áll. Alaphelyzetben, amikor az órajel 0 szintű, akkor ez a 2. és 3. NAND kapu kimenetét letiltja, ezért a C flip-flop $\overline{R_C} - \overline{S_C}$ bemenetei 1-1 vezérlést kapnak. Az ilyen vezérlés hatására a kimenet megtartja előző állapotát az órajel 0 szintje mellett, tehát nem lehet hatásos a D bemenet vezérlése. A D bemenet állapotát viszont előkészíthet egy billenést az órajel felütő élének megérkezése előtt:

- ha $D = 0$, akkor a Q_A kimeneten 1 szint, a Q_B kimeneten 0 szint van. A Q_A kimenet 1 szintje előkészíti az A flip-flopot a billenésre, ami az órajel felütő élénél bekövetkezik, mert a 2. kapu valamennyi bemeneten 1 szint lesz. A B tároló nem billen, mert a Q_B kimenet 0 szintje miatt az órajel felütő élé hatására a D tároló kimeneten 0 jelent meg. Ugyanakkor a 2. kapu kimeneten a billenésakor megjelenő 0 szint a továbbiakban tiltja az 1. kaput, ezért a D bemenet esetleges változása már hatástalan lesz.

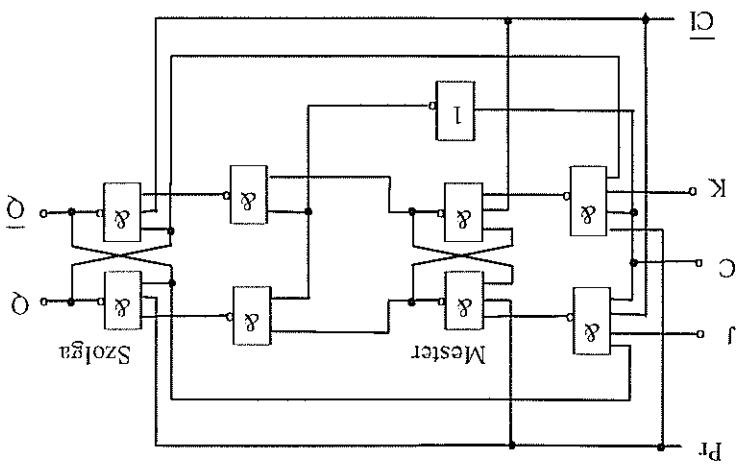
- ha az órajel felütő élének megérkezése előtt $D = 1$ vezérlést adunk a tárolónak, akkor a $\overline{Q_A}$ kimeneten 0 szint lesz, mert az órajel C = 0 miatt a 2. kapu kimenete 1 szintű. A Q_A 0 szintje a Q_B kimenetet 1 szintre állítja. Az órajel felütő élének megérkezésekor ezért a 3. kapu 1-1 vezérlést kap, kimenete 0 szintre vált. A C tároló vezérlése tehát $\overline{S_C} = 0$, $\overline{R_C} = 1$. Ennek hatására a tároló 1-be íródik. Végeredményben tehát a D bemenetre 1-et adva, a tároló az órajel felütésakor betöltődik. Ugyanakkor a 3. kapu billenés után kimeneti 0 szintje a 2. kapu bemenetére kerül és letiltja az A tárolót. Ilyenkor már a D bemenet esetleges változása hatástalan lenne.
- A tárolók valamennyi logikai típusából készítenek elvezérelt tárolókat, mert ez a vezérlési mód teszi lehetővé a legrovidebb idejű átlátszóságot. Külön előnye, hogy az ilyen tárolókkal felépített rendszerben a változások jól meghatározott időpontokban (fel- vagy lefutó él) következnek be. A helyes működés feltétele a gyártók által megadott vezérlési időköz biztosítása. A 4.10. ábra az elvezérelt tárolók jelölését és a helyes működéshez szükséges időtartamokat mutatja.



4.10. ábra. Az elvezérelt tárolók jelölése és a vezérlési idők

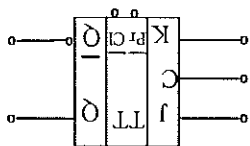
A t_{setup} az előkészítési idő. Legalább ennyi idővel az órajel élének megérkezése előtt a bemeneten kell lennie a vezérlésnek, és a t_{hold} tartási ideig még ott kell maradnia az órajel feltöltása után. A t_{setup} és t_{hold} időkon kívül a katalógusok megadják az órajel legnagyobb megengedett feltöltási idejét is. Ennél nagyobb feltöltási idő bizonytalanságot tesz az áramkör működését.

A dinamikus vezérlésű tárolókat gyakran úgy készítik el, hogy rendelkezzenek sztatikus vezérlőbemenetekkel is. Ezek az órajeltől független törő- és betőrbemenetek a tárolókból felépített áramkörök alapállapotát állítják be. A 4.11. ábra egy sztatikus bemenetekkel ellátott mester-szolga J-K tároló belső felépítését szemlélteti.



4.11. ábra. Sztatikus bemenetekkel ellátott J-K tároló

Az ábrán jelölt $\overline{\text{Pr}}$ (*preset* – betás) és $\overline{\text{CI}}$ (*clear* – törés) bemenetek az órajeltől függetlenül, közvetlenül hatnak a belső $\overline{\text{R}}$ – $\overline{\text{S}}$ tárolókra, így tetszőleges időpontban beállítható a kimeneti állapot. A tároló jelölését és működési táblázatát a 4.12. ábra szemlélteti.



4.12. ábra. Sztatikus bemenettel is rendelkező tároló és működési táblázata

$\overline{\text{Pr}}$	$\overline{\text{CI}}$	J	K	Q_{n+1}
0	0	x	x	0
0	1	x	x	1
1	0	x	x	0
1	1	0	0	1
1	1	1	1	0
1	1	1	0	1
1	1	0	1	0
1	1	1	1	1
Q_n	0	0	0	Q_n
Q_n	1	0	0	Q_n
Q_n	1	1	1	Q_n
Q_n	1	1	0	Q_n
Q_n	1	0	1	Q_n
Q_n	1	1	1	Q_n

Gyakran előfordul, hogy a sztatikus bemenetek 0 szintre hatásosak, tehát egy-egy beépített inverteren keresztül vezérlik a tárolót. A bemenetek jelölése ebben az esetben: CI és Pr. A negált vezérlés a zavarvédetség szempontjából kedvező. A zavarok mindig feszültségimpulzusok, amelyek amplitúdója elérheti az I szintnek megfelelő feszültségtartományt. Az I szintre hatásos bemenetekon ez téves vezérlést okozhat. A negált szintű, 0-ra hatásos bemenetek viszont érzéketlenek a zavarokra.

Ellenőrző kérdések

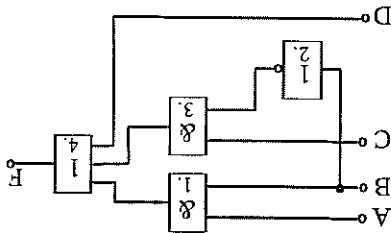
1. Csoportosítsuk a tárolókat!
2. Ismertessük a NOR kapukból felépített R-S tároló működését és vezérlési táblázatát!
3. Ismertessük a J-K tároló működését és vezérlési táblázatát!
4. Ismertessük az élvezérlés fogalmát, megvalósítási módját, alkalmazási területét!
5. Ismertessük a mesterszolgát, a negált élvezérlést és megvalósítási módját!

5. LOGIKAI HÁLÓZATOK ANALÍZISE ÉS REALIZÁLÁSA

A logikai hálózatok kapuaránmkörökből felépített kombinációs hálózatok, ill. kapuaránmkörökből és tárolókból álló szekvenciális hálózatok. Egy hálózat működésének elemzését analízisnek, míg a hálózat tervezését és megvalósítását realizálásnak nevezzük.

5.1. Kombinációs hálózatok

A kombinációs hálózatok analízisére a logikai algebrára függvényeinek, alapítéleleirek és törvényeinek felhasználásával történik. Az analízis célja a hálózat kimeneti függvényének meghatározása. Az 5.1. ábra egy NEM-ÉS-VAGY kapukból álló kombinációs hálózatot mutat. Az ilyen felépítésű hálózatot röviden NEV rendszerű hálózatnak nevezzük.



5.1. ábra. NEV rendszerű hálózat

A hálózat a kapuk által megvalósított függvények felírásával elemezhető a bemenektől a kimenet felé haladva. Az 1. sorszámú ES kapu kimenetén lévő függvény:

$$F_1 = B \cdot A.$$

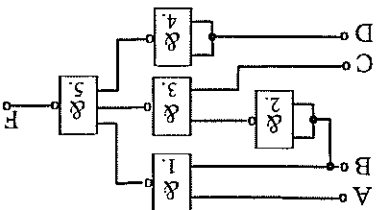
$$\text{A 2. inverter kimenetén: } F_2 = \overline{B}.$$

$$\text{A 3. ES kapu kimenetén: } F_3 = C \cdot F_2 = C \cdot \overline{B}.$$

$$\text{A 4. VAGY kapu kimenetén: } F_4 = F_1 + F_3 + D = B \cdot A + C \cdot \overline{B} + D.$$

A NAND kapukból felépített hálózatok elemzésének módszerét az 5.2. ábra hálózatan végezzük.

5.2. ábra. NAND kapukból felépített kombinációs hálózat



Az egyes kapuk kimenetein megvalósított függvények:

$$\begin{aligned}
 F_1 &= \overline{B \cdot A}, \\
 F_2 &= \overline{B \cdot B} = \overline{B}, \quad \text{a NAND kapu tehát összekötött bemenetekkel inverter,} \\
 F_3 &= \overline{C \cdot F_2} = \overline{C \cdot B}, \\
 F_4 &= \overline{D \cdot D} = \overline{D}, \\
 F &= \overline{F_1 \cdot F_3 \cdot F_4} = \overline{B \cdot A \cdot \overline{B} \cdot \overline{C} \cdot \overline{D}}.
 \end{aligned}$$

A De-Morgan-tétel alkalmazva: $F^4 = \overline{B \cdot A + C \cdot B + D}$.

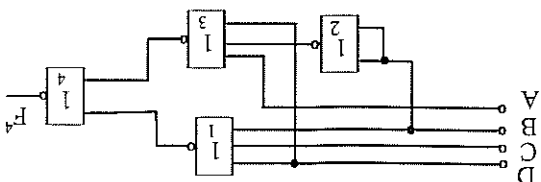
A csak NAND kapuból felépített hálózat is megvalósítja tehát ugyanazt a függvényt, amit a NEV rendszer. A hálózatot és az általa megvalósított függvényt összehasonlítva megállapíthatjuk, hogy

- az 5. kapu – annak ellenére, hogy NAND kapu – a változócsoportok között tulajdonképpen VAGY kapcsolatot valósít meg;
- az 1. és 3. kapuk – amelyek szintén NAND kapuk – a függvény szerint tulajdonképpen ES kapcsolatot hoznak létre a bemenetekre kerülő változók között.

Altalánosan is megfogalmazhatjuk ezeket a következtetéseket, ha a hálózatot egy olyan többszintű hálózatnak tekintjük, amelyben az 1. szint a kimenethez legközelebb eső. Így az 5.2. ábra hálózatában az 5. kapu az 1. szinten, az 1., 3., 4. kapuk a 2. szinten és a 2. kapu a 3. szinten van. Az előzőeket a szintek segítségével megfogalmazva: páratlan szinten a NAND kapu VAGY kapcsolatot valósít meg a kimeneti függvényben, páros szinten pedig ES kapcsolatot.

Összefüggés található a változók értéke és bevezetésük szintje között is. A páros szinten bevezetett változókat (pl. A, B, C, D a 2. szinten) a hálózat nem változtatja meg, a páratlan szinten bevezetett változókat (B változó a 3. szinten) viszont megálta. Az 5.3. ábra áramköre NOR kapukból áll. A hálózat analízise az előzőekhez hasonlóan történik.

5.3. ábra. NOR kapukból álló kombinációs hálózat



$$F_1 = \overline{D + C + B}, \quad F_2 = \overline{B},$$

$$F_3 = \overline{D + F_2 + A} = \overline{D + \overline{B} + A} \\ F_4 = \overline{F_1 + F_3} = \overline{D + C + B + D + \overline{B} + A}.$$

A De-Morgan-tételt alkalmazva: $F^4 = (D + C + B) \cdot (D + \overline{B} + A)$.

Ha az eredményül kapott függvényt az összehasonlíthatóság miatt szabályos alakra hozzuk és átalakítjuk, akkor ugyanazt a függvényt kapjuk, amit a NEV és NAND rendszernél.

A hálózatot itt is szintezve a megismertek szerint, a függvény és a hálózat összehasonlítható levonható következtetés:

- páratlan szinten a NOR kapu ES kapcsolatot valósít meg, páros szinten pedig VAGY kapcsolatot,
- a páros szinten bevezetett változókat a hálózat nem változtatja meg, a párat-

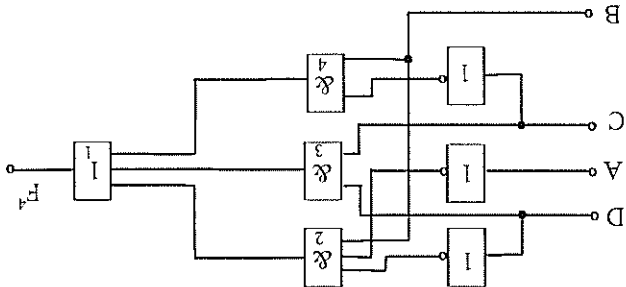
lan szinten bevezetetteket megálja.

Az előző három feladat az elemzés módszerének megismerését célozta. Ezen túlmenően azonban a feladatok egy fontos következtetés levonására is lehetőséget adtak: ugyanaz a függvény megvalósítható NEV, NAND és NOR hálózattal is. Ez azt is jelenti, hogy bármelyik függvény megvalósítható csak NEV kapuk, vagy csak NAND kapuk, vagy csak NOR kapuk felhasználásával. Azokat a rendszereket, amelyekkel bármilyen függvény megvalósítható, **funkcionálisan teljes rendszereknek** nevezzük. Így tehát a feladatokban használt rendszerek funkcionálisan teljes rendszerek.

A kombinációs hálózatok realizálása egy logikai függvény megvalósítását jelenti kapuáramkörök felhasználásával. A realizálás során törekedni kell a lehető legkevesebb kapuáramkör felhasználására, amit úgy érhetünk el, ha a megvalósítandó függvényt a megismert módszerek valamelyikével egyszerűsítjük. A minimalizált függvényt az egyik funkcionálisan teljes rendszerrel valósítjuk meg.

A legegyszerűbb a **NEV rendszerben való realizálás**, hátránya azonban, hogy három különböző kaputípust igényel, és ezért a különböző integrált áramkörök között kihasználása valószínűleg nem lesz optimális. A realizálás módszerét az

$F^4 = \underline{D} \cdot B \cdot A + D \cdot C + \underline{C} \cdot B$ függvény megvalósításával ismerjük meg, az eredményül kapott hálózatot pedig az 5.4. ábrán rajzoltuk meg.



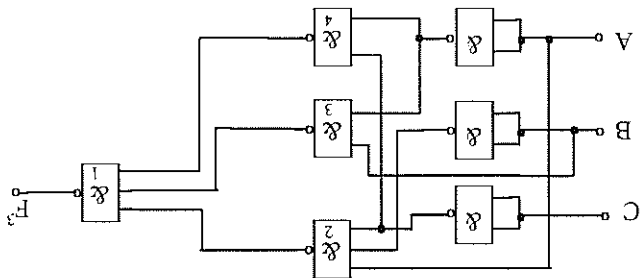
5.4. ábra. Logikai függvény realizálása NEV rendszerben

A függvény három változócsoporthól áll, amelyek VAGY kapcsolásban vannak egymással. Ennek a megvalósításához egy hárombemenetű VAGY kapura van szükség. Ez a rajzon az 1. kapu. A három bemenetre külön-külön elő kell állítani a változócsoporthoz tartozó bemeneteket. Az egyik bemenetre ehhez egy hárombemenetű ES kaput kell kötni (2. kapu), a másik bemenetre egy kétbemenetű (3. kapu), a harmadik bemenetre szintén kétbemenetűt (4. kapu). A 2. kapu bemenetére a D és az A változókat, a 4. kapu bemenetére pedig a C változót egy-egy inverteren keresztül kell bevezetni. A többi változó közvetlenül az ES kapuk bemeneteire kapcsolódik. Hasonló módszerrel realizálható bármilyen logikai függvény NEV rendszerben.

A logikai függvények NAND kapus, funkcionálisan teljes rendszerrel is realizálhatók. A **NAND kapus realizálás** módszere azokat a szabályokat használja fel, amelyek az 5.2. ábra hálózatának elemzése során megismertünk. Pl. az

$$F^3 = \underline{C} \cdot \underline{B} \cdot A + B \cdot \underline{A} + \underline{C} \cdot A \text{ függvény realizálása a következőképpen történik:}$$

- a függvény három változócsoporthoz tartozó VAGY kapcsolatot ír le. Ezt az első szinten egy hárombemenetű NAND kapuval lehet megvalósítani, mert a NAND kapu páratlan szinten VAGY kapcsolatot valósít meg. Az 5.5. ábrán ez az 1. kapu.



5.5. ábra. Függvényrealizálás NAND kapukkal

- az első szinten elhelyezett NAND kapu bemeneteire a függvény szerinti változók ES kapcsolatait kell megvalósítani a következő, tehát páros szinten. Páros szinten a NAND kapu ES kapcsolatot valósít meg, ezért a 2. kapu a $\overline{C} \cdot \overline{B} \cdot \overline{A}$, a 3. kapu a $B \cdot \overline{A}$, a 4. kapu pedig a $\overline{C} \cdot \overline{A}$ függvényt valósítja meg. Több ES, ill. VAGY kapcsolat nincs a függvényben, ezért több szintre nincs szükség.

- a kimeneten megjelenő függvényben a 2. kapu C és B változó negatív értékkel, az A változó pedig pozitív értékkel szerepel. Páros szinten lévő kapuba vezetjük be a változókat, ezért a realizálási szabály szerint olyan értékkel kell ezeket bevezetni, amilyen értékkel a függvényben szerepelnek. A C és a B változót negálva, az A változót pedig pozitíva. A negatív változókat inverttel állítjuk elő. A 3. kapu B és A változóját pozitíva, a 4. kapu C és A változóját pedig negálva vezetjük be a hálózatba. A változók negálását természetesen NAND kapukból készített inverttel végezzük el, hiszen más kaput a NAND rendszerben nem használhatunk.

A bemeneten elhelyezett invertek szintjét nem tekintjük 3. szintnek, mert a digitális rendszerekben általában rendelkezésünkre áll a változók pozitív és negatív értéke is, tehát nem szükséges invertekkel előállítani. A megvalósított hálózatot ezért két szintű hálózatnak tekinthetjük. Általánosságban is igaz, hogy bármilyen logikai függvény NAND rendszerben két szintű hálózattal megvalósítható. Ez egyszerűen belátható, hiszen egy függvényben – a negációt leszámítva – csak VAGY és ES kapcsolat lehet, amelyek az 1. és a 2. szinten megvalósíthatók. Ez a megállapítás akkor nem általánosítható, ha a realizáláshoz csak kétbemenetű kapukat használhatunk. (A leggyakrabban használt SN 7400 típusú integrált áramkör 4 db kétbemenetű NAND kaput tartalmaz.)

A kétbemenetű NAND kapukkal való realizálás módszere a függvény hatarozza meg. Ha lehetséges, a függvényt átalakítjuk két szintű realizáláshoz alkalmas formába, ha nem, akkor az invertekkel való szinteltolás módszerét használjuk. Az átalakítás mindig olyan kiemelés, amelynek eredményeként csak két változó vagy változócsoporthoz kell függvénykapcsolatot megvalósítani. Az előző feladat függvényen elvégezhető ez az átalakítás:

$$F^3 = \overline{C} \cdot \overline{B} \cdot \overline{A} + B \cdot \overline{A} + \overline{C} \cdot \overline{A} = \overline{C} \cdot (\overline{B} \cdot \overline{A} + \overline{A}) + B \cdot \overline{A}.$$

Az átalakított függvény realizáláshoz csak kétbemenetű kapura van szükség:

- az első szinten a kétbemenetű NAND kapu a $B \cdot \overline{A}$, valamint az első csoport közötti VAGY kapcsolatot valósítja meg, amint azt az 5.6. ábra mutatja.

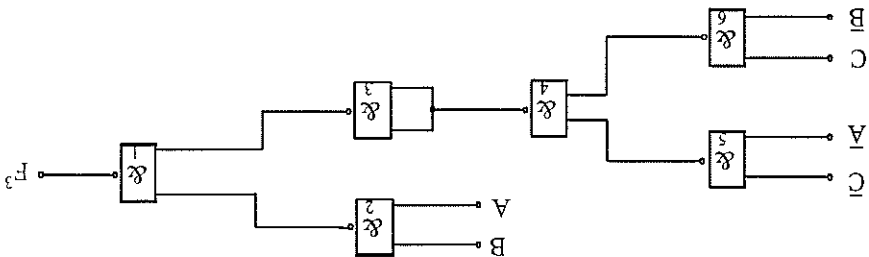
5.6. ábra. Függvényrealizálás kétbemenetű NAND kapukkal

- a második szinten a $\overline{C}$, valamint a zárójeles kifejezés és a B , $\overline{A}$ változók közötti ES kapcsolat valósul meg,
- a harmadik szint NAND kapuja VAGY kapcsolatot realizál: $\overline{B} \cdot A + \overline{A}$,
- a negyedik szinten a $\overline{B} \cdot A$ függvénykapcsolat valósul meg,
- a változók bevezetése páros szinten olyan értékekkel történik, amilyenekkel a függvényben szerepelnek: 2. és 3. kapu $B, \overline{A}, \overline{C}$, 5. kapu $A, \overline{B}$. Páratlan szinten a függvényhez képest negált értékekkel: 4. kapu, A változó.

A megvalósítandó függvény nem minden esetben alakítható át kiemeléssel. Ilyen

Függvény pl. az $F^3 = B \cdot A + \overline{C} \cdot \overline{A} + C \cdot \overline{B}$, amelynek megvalósítását mutatja az 5.7.

ábra.



5.7. ábra. Függvényrealizálás szinteltolással

A függvényben kiemelés nem végezhető, de az asszociativitást felhasználva a változócsoportokat tetszős szerinti csoportosíthatjuk. Egy lehetőség a csoportosításra:

$$F^4 = B \cdot A + (C \cdot \overline{A} + C \cdot \overline{B}),$$

- az első szinten lévő NAND kapu a $B \cdot A$, valamint a zárójeles kifejezés közötti VAGY kapcsolatot realizálja,
- a második szinten a NAND kapu ES kapcsolatot valósítana meg, de a függvényben nem erre van szükség. Ezért ebből a NAND kapuból invertert csinálunk, ezzel a megvalósítást a következő szintre toljuk. Ezen a – harmadik – szinten már megvalósítható a zárójelben lévő VAGY kapcsolat,
- a negyedik szinten a NAND kapuk az ES kapcsolatokat realizálják.

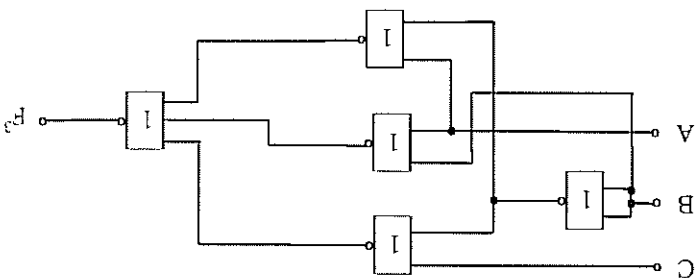
Az eljárás helyessége analízissel igazolható.

A megoldott feladatokból látható, hogy a kapubemennetek számának korlátozása-val növekedett a szintek száma. Az alkalmazások egy részében nem engedhető meg a többszintű hálózat, mert a szintek számának növekedésével nő a hálózat bemeneti és kimeneti jelkésleltetés idő, tehát a hálózat lassabb lesz. Az eredő jelkésleltetés a realizált hálózat legtöbb kaput tartalmazó ágában lévő kapuk késleltetési idejének összege. Példaként hasonlítsuk össze az 5.5. és az 5.6. ábra áramkörét feltelev, hogy a kapuk késleltetési ideje $t_{pd} = 10$ ns. Az 5.5. ábra kétszintű hálózatánál az eredő jelkésleltetés: $t_{pde} = 20$ ns. Az 5.6. ábra áramkörénél:

$$t_{pde} = t_{pd5} + t_{pd4} + t_{pd3} + t_{pd1} = 40 \text{ ns.}$$

A NOR kapukkal való függvényrealizálás az 5.3. ábra áramkörének analíziséből levont következtetések alapján történik. Az $F^4 = (C + \overline{B}) \cdot (\overline{B} + A) \cdot (\overline{B} + A)$,

- az első szinten – páratlan szint – a hárombemenetű NOR kapu ES kapcsolatot valósít meg a zárójelben lévő mennyiségek között,
- a második szinten – páros szint – a NOR kapuk a zárójelben lévő VAGY kapcsolatokkal valósítják meg,
- a változók bevezetésére páros szinten kerül sor, ezért olyan értékkel kell bevezetni mindegyiket, amilyen értékkel a függvényben szerepelnek. A megvalósított hálózatot az 5.8. ábra mutatja.



5.8. ábra. NOR kapus realizálás

A kétbemenetű NOR kapukkal való realizálás a NAND rendszernél megismert módszerrel végezhető.

A feladatokról látható, hogy **NAND kapukkal** az olyan függvényalakok realizálhatók egyszerűen, amelyekben a változócsoportok VAGY kapcsolatok kötik össze. Másfelől, a változócsoportokban lévő változókat pedig ES kapcsolatok kötik össze. Az ilyen függvényhez **diszjunktív szabályos alakú függvények** egyszerűsítésével jutunk.

Hasonló gondolatmenettel látható be, hogy **NOR rendszertel a konjunktív normal alakból** egyszerűsített függvények realizálhatók közvetlenül.

A NÉV rendszerrel bármilyen függvényalak realizálható.

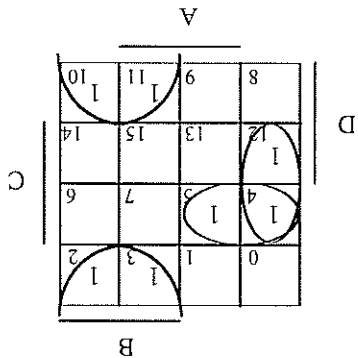
A függvényegyszerűsítés és átalakítás, valamint a funkcionálisan teljes rendszerek-
kel való függvényrealizálás összefoglalására oldjuk meg a következő feladatot!

4. feladat

Realizáljuk az $F^4 = \Sigma^4(2,3,4,5,10,11,12)$ függvényt NAND, NOR és NÉV rend-
szerben!

A 4. feladat megoldása

A NAND kapus realizáláshoz a megadott diszjunktív normál alakot kell egyszerűsít-
teni. Az egyszerűsítést grafikusán végezzük a négyváltozós mintermtáblát használ-
va. Ezt mutatja az 5.9. ábra.



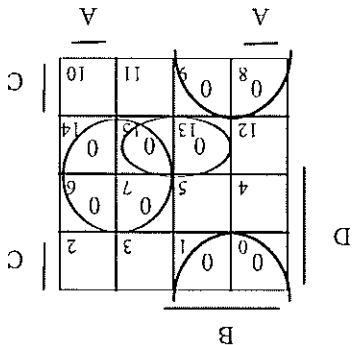
5.9. ábra. A 4. feladat mintermtáblája

Kiolvassa a bejelölt hurkokat, adódik az egyszerűsített függvény:

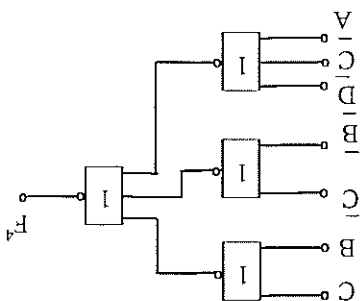
$$F^4 = \overline{C} \cdot B + D \cdot C \cdot \overline{B} + C \cdot \overline{B} \cdot A.$$

A függvényt megvalósító hálózatot az 5.10. ábra mutatja.

A NOR kapus realizáláshoz a diszjunktív függvényt át kell alakítani konjunktív sza-
bályos alakra. A grafikus átalakításhoz szükséges maxtermtábla az 5.11. ábrán látható.

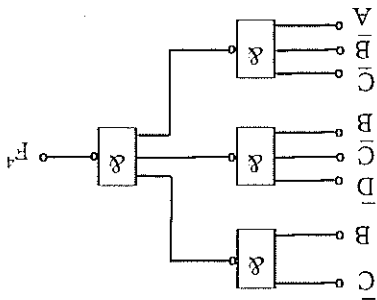


5.11. ábra. A 4. feladat maxtermtáblája



5.12. ábra. A 4. feladat NOR hálózata

5.10. ábra. A 4. feladat NAND hálózata

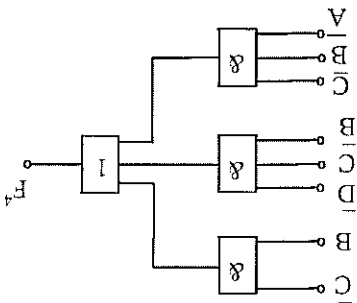


A mintertáblából ártírt 0 termeket hurokoltva és kiolvasva az egyszerűsített függvény:

$$F^4 = (C + B) \cdot (\overline{C} + \overline{B}) \cdot (\overline{D} + \overline{C} + \overline{A}).$$

A NOR kapukkal realizált hálózatot az 5.12. ábra szemlélteti.

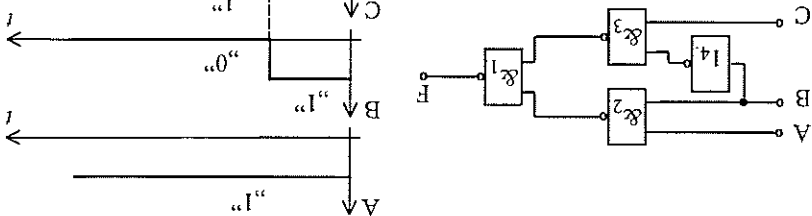
A NBV rendszerrel való realizáláshoz bármelyik egyszerűsített függvényalak felhasználható. Az 5.13. ábrán a diszjunktív alakból egyszerűsített függvényt realizáló hálózat látható.



5.13. ábra. A 4. feladat NBV áramkörre

A kombinációs hálózatok realizálásánál nem vetjük figyelembe azt a tény, hogy a kapuáramkörök késleltetési idővel is rendelkeznek, ezért a bemeneti változók értékenek megváltozása a kimeneten csak időkésséssel jelentkezik. Az időkésség egyes esetekben átmenetileg hibás kimeneti állapotot is eredményezhet, amit **hazárdnak** nevezünk. Egyszerűbb esetben **sztatikus hazárd** lép fel, de elsősorban bonyolultabb hálózatoknál előfordulhat **dinamikus hazárd** is.

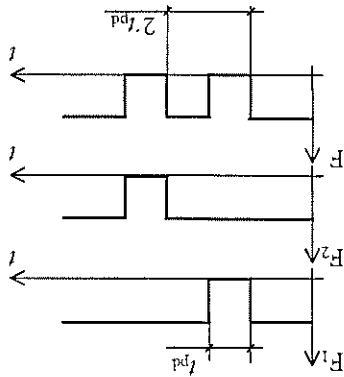
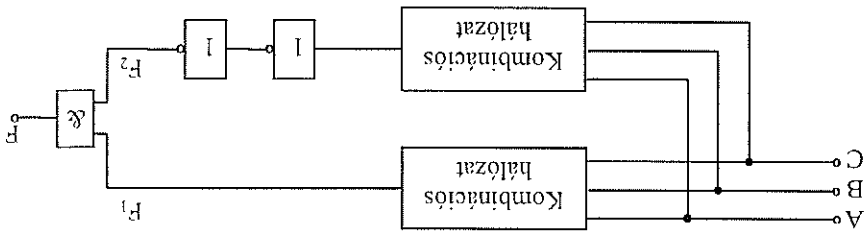
A statikus hazárd keletkezése az 5.14. ábrán látható.



5.14. ábra. A statikus hazárd keletkezése

A sztatikus hazard akkor következik be, ha a függvény egy változója két, jelkészletés szempontjából különböző ágon jut el a kimenetre. Az ábrán szereplő hálózat B kapura, mint a másik ágon. Ez egy kapu késleltetése idejére 0 szintre állítja a kimenetet.

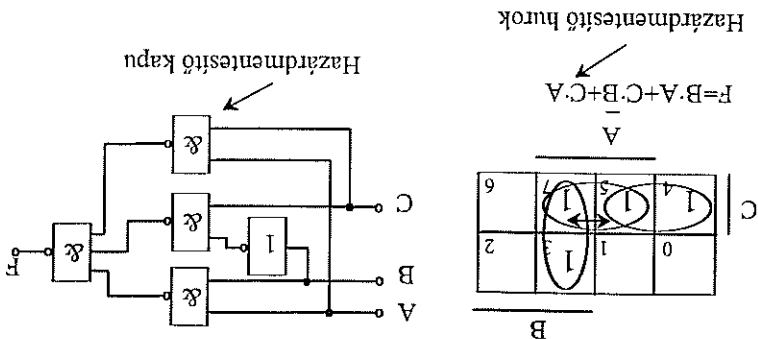
A dinamikus hazard keletkezését az 5.15. ábra szemlélteti.



5.15. ábra. A dinamikus hazard keletkezése

Két sztatikus hazarddal rendelkező hálózat – pl. az 5.14. ábra hálózata – egyikének kimeneti jele még két másik kapun keresztül jut el a kimeneti ES kapura. Az F ki-meneten így két kapu késleltetésének megfelelő idővel később is megjelenik egy ha-zard. Bonyolultabb hálózatnál akár sorozatos hazard is felléphet. Ez az egymás után többször megjelenő hibás kimeneti szint a dinamikus hazard. Az ábrából az is látha-tó, hogy ha a kombinációs hálózatok nem rendelkeznek sztatikus hazarddal, akkor dinamikus hazard sem lép fel.

A sztatikus hazard megszüntetését az 5.16. ábra alapján követhetjük.



5.16. ábra. A sztatikus hazard megszüntetése

A V-K táblában ábrázolva a hazárdos hálózat függvényének hurokait, megállapíthatjuk, hogy akkor keletkezik a hazárd, amikor a B változó értéket vált, vagyis át lép egyik hurokból a másikba. Ezt a váltást mutatja a V-K táblában. Ez általában is igaz: ha a V-K táblában két hurok hasonló elrendezésben érintkezik, akkor a két hurok közötti értéket változó hurok okoz. Ezt felismerve a hazárdmentesítés úgy történik, hogy a két érintkező hurokot egy újabb hurokkal összekötjük. Ezzel lát szöveg egy felesleges hurokot hozunk létre, tehát bonyolultabbá realizáljuk a függvényt mint kellene, de a hazárdot megszüntetjük.

A funkcionálisan teljes rendszerekkel való megvalósítás mellett **programozható logikai eszközökkel** is végezhető függvényrealizálás. Az eszközök rövidített neve *PLD (Programmable Logic Devices* – programozható logikai eszköz). A függvényrealizálásra alkalmas PLD-k nagyszámú kapuáramkört tartalmaznak, amelyek között az eszköz programozásával lehet a realizáláshoz szükséges összeköttetéseket létrehozni. A programozás, tehát a feladatok megvalósítása összeköttetések kialakítása, tulajdonképpen a valamennyi kapu között a gyártás során létrehozott összeköttetések közül a nem szükségesek megszüntetését jelenti. A programozó készülékekkel az összeköttetés az áramkör meghatározott belső pontjain kiéghető, az áramkör tehát a továbbiakban már csak arra a feladatra használható, amire felprogramozták, más feladatra való átalakítása nem lehetséges.

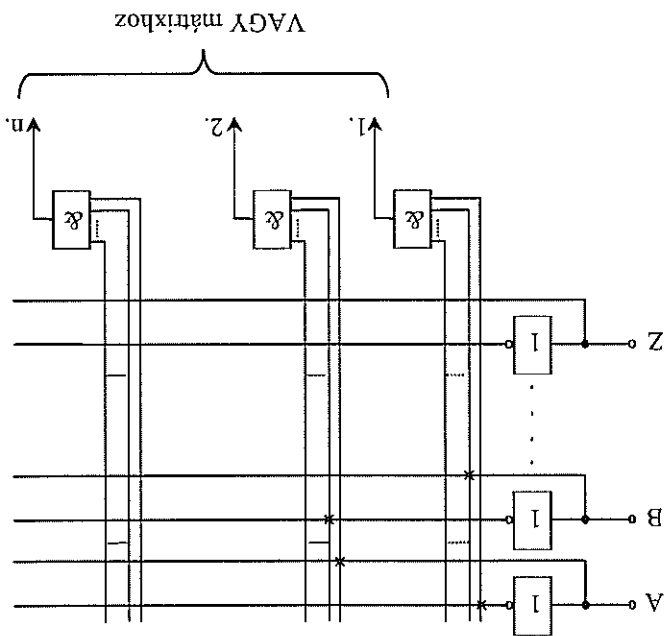
A PLD-k függvényrealizálásra alkalmas fajtái:

- PLA (*Programmable Logic Array* – programozható logikai tömb),
- PAL (*Programmable Array Logic* – programozható logikai tömb),
- PGA (*Programmable Gate Array* – programozható kaputömb).

(Elvileg a később ismertetett PLS áramkör is felhasználható függvényrealizálásra, azonban elsődleges felhasználási területe a szekvenciális hálózatok realizálása. Felépítését és használatát ezért a szekvenciális hálózatok megvalósításánál mutatjuk meg.)

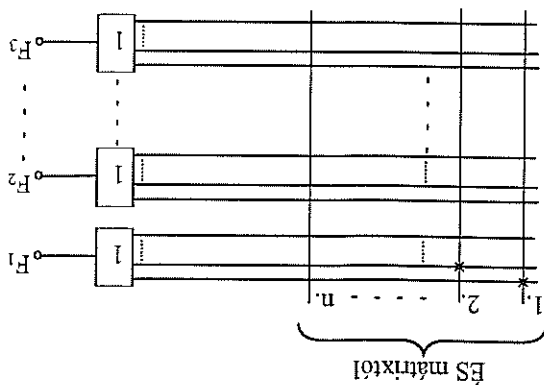
A belső felépítés elve valamennyi áramkörnél azonos, eltérés néhány kiegészítő áramkörben van az egyes típusok között. A legegyszerűbb belső felépítéssel a PLA rendelkezik, így ezen keresztül ismerjük meg a PLD-k használatát.

A PLA áramkör belső felépítését tekintve NBV rendszerű hálózat, amelyben az inverterek és az ES kapuk, ill. a VAGY kapuk külön mátrixkapcsolást alkotnak. Az ES mátrix kapcsolási rajzát az 5.17. ábra tartalmazza.



5.17. ábra. A PLA ES mátrixa

Az inverterek vezetékei és az ES kapuk bemenetei között a gyártáskor létrehozott összeköttetések a programozás során megszüntethetők. A rajzon mindig a **megmaradt összeköttetések jelöljük**. Az 5.17. ábrán pl. a jelölt összeköttetések miatt az ES mátrix 1. kimenetén a $B \cdot A$, a 2. kimenetén pedig a $B \cdot A$ függvény jelenik meg. Az ES mátrixszal megvalósított függvények a VAGY mátrixon keresztül jutnak a kimeneti VAGY kapukra, amint azt az 5.18. ábra is mutatja.



5.18. ábra. A PLA VAGY mátrixa

A VAGY mátrix is programozható, ezért az ES mátrix függvényei bármelyik VAGY kapu bemeneteire kapcsolhatók. Az ábrán jelölt összeköttetésekkel csak egy függvényt valósítottunk meg: $F_1 = \overline{B} \cdot A + B \cdot \overline{A}$.

A PLA programozásánál az összeköttetések, tehát a függvények realizálása egy lépésben hozható létre, a belső áramkörök száma pedig nyilvánvalóan nem csökkenhet, tehát nincs jelentősége annak, hogy realizálás előtt a függvényt egyszerűsítettük-e vagy nem.

A PLA belső felépítésének egyszerűbb áttekinthetősége miatt az ES és a VAGY mátrixot sematikus (nem minden részletre kiterjedően) szokás ábrázolni. Ezt mutatja az 5.19. ábra.

Az 5.19. ábrán jelölt összeköttetésekkel példaként két függvényt valósítottunk meg:

$$F_1^4 = \overline{D} \cdot \overline{C} \cdot \overline{B} \cdot A + D \cdot C \cdot \overline{B} \cdot A,$$

$$F_4^4 = D \cdot C \cdot B \cdot A + \overline{D} \cdot \overline{C} \cdot \overline{B} \cdot \overline{A}.$$